

4 . 7

D

نام

نام خانوادگی

محل امضاء



407D

دفترچه شماره ۱
عصر پنجم شنبه
۹۰/۱۱/۲۷



اگر دانشگاه اصلاح شود مملکت اصلاح می شود
امام خمینی (ره)^ر

جمهوری اسلامی ایران
وزارت علوم، تحقیقات و فناوری
اعلیٰ مانند اموزش کشور

آزمون ورودی دوره‌های کارشناسی ارشد آپیوسته داخل - سال ۱۳۹۱

مجموعه مهندسی برق - کد ۱۸۵

تعداد سؤال: ۵۴

عنوان مواد امتحانی، تعداد و شماره سؤالات

ردیف	مواد امتحانی	تعداد سؤال	از شماره	تا شماره
۱	زبان عمومی و تخصصی	۳۰	۱	۳۰
۲	ریاضیات (معادلات دیفرانسیل، ریاضیات مهندسی، آمار و احتمالات)	۱۲	۳۱	۴۲
۳	مدارهای الکتریکی ۱ و ۲	۱۲	۴۳	۵۴

بهمن ماه سال ۱۳۹۰

استفاده از ماشین حساب مجاز نمی باشد.

PART A: Vocabulary

Directions: Choose the word or phrase (1), (2), (3), or (4) that best completes each sentence. Then mark the correct choice on your answer sheet.

- 1- Understanding the world economic conditions, the recent graduates spoke about job prospects for the future.
1) luxuriously 2) warily 3) narrowly 4) inaudibly
- 2- The English word "family" used to all the people in the house, including servants.
1) denote 2) predict 3) participate 4) ascertain
- 3- Greg's excellent poem won the of his friends.
1) advent 2) apex 3) access 4) accolade
- 4- Your eyes need approximately 20 to 30 minutes to darkness.
1) account for 2) take in 3) adjust to 4) rely on
- 5- Critics condemned the novelist's attempt to plagiarize Hemingway's story.
1) judicious 2) discreet 3) felicitous 4) brazen
- 6- When I had an awful sore throat, only warm tea would the pain.
1) assimilate 2) devastate 3) mitigate 4) prescribe
- 7- I have always liked your positive attitude; it has affected our working relationship.
1) favorably 2) hastily 3) candidly 4) consciously
- 8- When the rain began to pour, the crowd at the baseball game quickly
1) annihilated 2) dispersed 3) uncovered 4) pacified
- 9- Everyone in the family enjoys seafood, so my uncle's distaste for the salmon dish was an
1) altercation 2) anomaly 3) autonomy 4) accolade
- 10- Denise for weeks before she actually decided to accept the job offer.
1) squandered 2) regretted 3) precluded 4) vacillated

PART B: Cloze Test

Directions: Read the following passage and decide which choice (1), (2), (3), or (4) best fits each space. Then mark the correct choice on your answer sheet.

Later moralists, however—for instance, the 18th- and 19th-century British utilitarians Jeremy Bentham and John Stuart Mill—defined happiness (11) pleasure and the absence of pain. Others, still (12) happiness as a state of mind, have tried to distinguish it from pleasure on (13) that it is mental, not bodily; enduring, not transitory; (14) rational, not emotional. But these distinctions are open to question. A temporal dimension was added to eudaemonism in ancient times by Solon, who said, "Call no man happy till he is dead," (15) that happiness and its opposite pertain, in their broadest sense, to the full course of one's life. Contemporary moralists have tended to avoid the term.

- 11- 1) such as 2) like 3) for example 4) as
- 12- 1) regarding 2) have regarded 3) regard 4) who regards
- 13- 1) the ground 2) the grounds 3) a ground 4) grounds
- 14- 1) but 2) neither 3) and 4) then
- 15- 1) and suggesting 2) who suggested 3) suggesting 4) by suggesting

PART C: Reading Comprehension

Directions: Read the following four passages and choose the best choice (1), (2), (3), or (4). Then mark it on your answer sheet.

PASSAGE 1:

There are many invaluable books available on machine learning. Machine learning is a branch of artificial intelligence (AI) that grew out of such diverse disciplines as traditional computer science, linguistics, cognitive science and psychology. Although the philosophical roots of the subject may be traced back to Leibniz and even ancient Greece, the modern era begins with the work of Norbert Wiener, the father of Cybernetics, a term that he introduced in "Control and Communication in the Animal and the Machine" (1948). However, it was not until 1955 that 'The Logic Theorist', generally accepted as the first AI program, was presented by Newell and Simon. In this ground-breaking work, they proved that computers were more than just calculating machines, thus shepherding in the era of the computational model of the mind.

In Turing's 1950 seminal work 'Computing Machinery and Intelligence', in which he first presents his famous eponymous test, he hoped to establish the claim that human intelligence is not special but can be explained in terms of computation. Research initially focused on the misguided notion that machine intelligence should provide a model for human intelligence. Ultimately, researchers in expert systems found that this was not the way to go.

Machine learning in the 1960's was largely concerned with knowledge representation and heuristic methods but the early 1970's research in neural networks had begun to flourish.

- 16- According to the text, which of the following statements is valid?
- 1) The background of machine learning can be coincided in Cybernetics.
 - 2) Scientists hope that intelligence in humans can be modeled by machine intelligence.
 - 3) Machine learning can be categorized to artificial engineering and computer science.
 - 4) The philosophical origins of machine learning can even go back to first millennium B.C..
- 17- In the sentence "There are many invaluable books available", what does "invaluable" mean?
1) Priceless 2) Reasonable 3) Worthless 4) Inexpensive
- 18- Which of the following conclusions is correct according to the text?
- 1) There has been a drastic evolve in the research path in machine learning.
 - 2) According to Turing, intelligence in human kind is distinct and can hardly be described by any means.
 - 3) "The Logic Theorist" was amongst the typical research works during fifties.
 - 4) Nowadays, the overall belief in the scientific society about computers is that their application is confined to fast and efficient calculating.
- 19- The meaning of "traditional" in "traditional computer science" is close to:
1) Modern 2) Theoretical 3) Academic 4) Conventional
- 20- What does the writer mean by "heuristic methods" in the last paragraph?
1) Analytical 2) Investigatory 3) Conceptual 4) Unskeptical

PASSAGE 2:

Molecular imaging is a discipline of medical imaging where people study activities within the body at the subcellular and cellular level to get a detailed picture of processes happening inside both healthy and ill patients. It is a noninvasive diagnostic and clinical tool.

In molecular imaging, people can use existing tools like ultrasound, tracers, light, and magnetism to generate detailed images of the inside of the human body. The focus is on very high resolution in the finished images so people can see not just general structures in the body, but activities occurring at a cellular level. For example, a neurologist can use a tracer to map signaling pathways in the brain for the purpose of learning more about apparent neurological deficits in a patient, to determine how and where signals are going awry.

Being able to view processes inside the body of a living patient is an important step forward for medical diagnostics. Molecular imaging can allow people to detect very minute changes and variations that may not be visible with less detailed studies of a patient; it can potentially allow a doctor to identify the early signs of a problem and provide treatment before it develops into a medical issue, for example. The level of resolution is also important for studying conditions that are difficult to learn more about through pathology and the analysis of specimens, like the spread of degenerative neurological diseases in living patients.

Doctors can use a variety of imaging techniques to obtain studies with the required level of detail and information, including both static and dynamic imaging. Taking pictures of processes inside the body as they occur can be very informative for treatment of a variety of conditions, like respiratory diseases. A doctor can use a tracer to watch how a patient breathes and to determine how much air penetrates the lungs and how efficiently the lungs use gas exchange to trade waste carbon dioxide from inside the body for oxygen in the air. This can help him/her understand a respiratory condition and develop a treatment plan.

21- What does not “molecular imaging” allow physicians to do?

- 1) Noninvasive diagnosis
- 2) Visualization of tissue structures at the cellular level
- 3) Noninvasive treatment
- 4) Visualization of dynamic processes inside the human body

22- According to the text, what is the main advantage of “molecular imaging” relative to “established conventional imaging”?

- 1) It is faster
- 2) It has higher spatial resolution
- 3) It is less expensive
- 4) It has higher temporal resolution

23- A neurologist benefits from “molecular imaging” by -----

- 1) Determining how much air penetrates the lungs
- 2) Determining how efficiently the lungs trade waste carbon dioxide for oxygen
- 3) Mapping tissue structures in the brain at the cellular level
- 4) Determining how and where signals in the brain go off the expected course

PASSAGE 3:

Convexity is essential to modern optimization theory. However, it is not always the natural property to be expected from many nonlinear phenomena. Another property, perhaps at least as pervasive in the real world as convexity, is monotonicity. Monotonic optimization, or more generally d.m. (difference of monotonic) optimization, is concerned with nonconvex optimization problems described by means of monotonic and d.m. functions. The basic problem of d.m. optimization is maximization of a monotonic function under monotonic constraints. In the last few years, a theory of monotonic optimization has emerged which provides a general mathematical framework for the study of these problems.

There is a striking analogy between several basic facts from monotonicity theory and convexity theory, so that monotonicity can be regarded as abstract convexity, ~~using~~ a term coined by Singer in 1997.

From the point of view of modern optimization theory, a fundamental property of convex sets is the separation property which states that any point lying outside a closed convex set can be separated from it by a halfspace. The geometric object analogue to a convex set is a downward set which is the lower level set of an increasing function.

- 24- According to the sentence “Another property, perhaps at least as pervasive in the real world as convexity, is monotonicity.”, we can conclude that
- 1) Monotonicity is as vital as convexity in the real world.
 - 2) Monotonicity is as widespread as convexity in the real world.
 - 3) Monotonicity is as useful as convexity in the real world.
 - 4) Monotonicity is as important as convexity in the real world.
- 25- According to the text:
- 1) Although nonlinear phenomena are not necessarily convex, they all have the monotonicity property.
 - 2) Convexity is a necessary condition for monotonicity.
 - 3) The theoretic aspects of monotonicity and convexity have impressive similarities.
 - 4) Convexity is a generalized monotonicity.
- 26- What does “coined” in “A term coined by Singer” mean?
- 1) Copied
 - 2) Spanned
 - 3) Created
 - 4) Optimized
- 27- What does the author mean by “monotonic constraints”?
- 1) The halfspace separated from a convex set.
 - 2) Monotonic functions which exhibit the separation property.
 - 3) Monotonic functions which are not convex.
 - 4) The limitations imposed to the problem due to monotonicity.

PASSAGE 4:

Microelectromechanical systems (MEMS) is the technology of very small mechanical devices driven by electricity. MEMS are separate and distinct from the hypothetical vision of molecular nanotechnology or molecular electronics. MEMS are made up of components between 1 to 100 micrometers in size and MEMS devices generally range in size from 20 micrometers to a millimeter. They usually consist of a central unit that processes data, the microprocessor and several components that interact with the outside such as micro sensors. At these size scales, the standard constructs of classical physics are not always useful. Because of the large surface area to volume ratio of MEMS, surface effects such as electrostatics and wetting dominate volume effects such as inertia or thermal mass.

The potential of very small machines was appreciated before the technology existed that could make them but MEMS became practical once they could be fabricated using modified semiconductor device fabrication technologies, normally used to make electronics. These include molding and plating, wet etching and dry etching, electro discharge machining, and other technologies capable of manufacturing small devices. An early example of a MEMS device is the resonator. The global market for micro-electromechanical systems includes products such as automobile airbag systems, display systems and inkjet cartridges.

28- It is inferred from the text that:

- 1) One of the reasons for which MEMS devices are being used in nowadays technology is that it can be implemented using the semiconductor device fabrication technology.
- 2) MEMS devices and electronic devices should be fabricated completely separately and independently.
- 3) MEMS devices were commercially used long before the introduction of electronic integrated devices.
- 4) MEMS devices were originally used for power generation.

29- In the sentence "These include molding and plating...", what does "These" refer to?

- | | |
|-----------------------------|-------------------|
| 1) electronic devices | 2) MEMS devices |
| 3) fabrication technologies | 4) small machines |

30- Which statement is not true about MEMS devices?

- 1) They can be used to fabricate microsensors.
- 2) They are the actual implementation of the hypothetical molecular electronic.
- 3) Microcontrollers can facilitate the functionality of MEMS devices.
- 4) Compared to classical sensors, new concepts should usually be incorporated in MEMS devices.

-۳۱ $\frac{1}{x}$ و x دو جواب مستقل خطی یک معادله دیفرانسیل مرتبه دوم خطی همگن هستند. با فرض آنکه ضریب "y", برابر یک باشد، ضریب مشتق مرتبه اول در این معادله کدام است؟

$$x \quad x^2 \quad \frac{1}{x} \quad \frac{1}{x^2} \quad -31$$

-۳۲ تبدیل لالاس تابع $f(t) = \int_0^\infty \frac{\cos(tx)}{x^2+1} dx$ کدام است؟

$$\frac{\pi}{2} \frac{1}{s+1} \quad \frac{\pi}{2} \frac{1}{s^2-1} \quad \frac{\pi}{2} \frac{1}{s-1} \quad \frac{\pi}{2} \begin{cases} \frac{1}{s+1}, & s > 0 \\ \frac{1}{s-1}, & s < 0 \end{cases} \quad -32$$

-۳۳ در دستگاه

$$\begin{cases} y_1(t) = e^{rt} + \int_0^t y_2(x)dx \\ y_2(t) = 1 - \int_0^t e^{r(t-x)} y_1(x)dx \end{cases}$$

$y_1(t)$ برابر کدام گزینه است؟

$$-2 + 3e^{-t} \quad -2 + 3e^t \quad -3e^t \quad 2 - 3e^{-t} \quad -34$$

-۳۴ در صورتی که سری فوریه مثلثاتی تابع $g(x) = x^2 - \pi \leq x \leq \pi$ به صورت زیر باشد:

$$g(x) = \frac{\pi^2}{12} - \cos x + \frac{\cos 2x}{2} - \frac{\cos 3x}{3^2} + \dots$$

آنگاه سری فوریه مثلثاتی $\sin x - \frac{\sin 2x}{2^3} + \frac{\sin 3x}{3^3} - \dots$ مطابق برکلام تابع است؟

$$\frac{x}{4}(\pi^2 - x^2) \quad \frac{x^2}{12}(\pi^2 - x) \quad \frac{x}{12}(\pi^2 - x^2) \quad \frac{x^3}{12} \quad -35$$

-۳۵ معادله موج برای یک تار در حال ارتعاش به صورت زیر است:

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} - \frac{1}{c^2} \frac{\partial^2 u}{\partial t^2} = 0$$

اگر در مدل‌سازی مسئله از نیروی وزن تار و نیز اصطکاک هوا چشم‌پوشی نشود؛ کدام عبارت داده شده مورد معادله درست است؟

۱) معادله ناهمگن می‌شود و جمله $\frac{\partial u}{\partial t}$ در معادله ظاهر می‌شود.

۲) فقط جمله $\frac{\partial u}{\partial t}$ در معادله ظاهر می‌شود.

۳) معادله ناهمگن می‌شود و جمله $\frac{\partial u}{\partial x}$ در معادله ظاهر می‌شود.

۴) فقط معادله ناهمگن می‌شود.

$$\frac{\partial^2 u}{\partial x^2} + \frac{\partial^2 u}{\partial y^2} = 0$$

$$u(0, y) = 0 \quad 0 \leq y \leq \pi$$

$$u(\pi, y) = 0 \quad y \geq 0$$

$$u(x, 0) = \sin 2x(1 - 2 \cos 2x)$$

که در آن $u(x, y)$ تابعی کراندار است، کدام گزینه است؟

$$e^{-y} \sin 2x(1 - 2e^{-y} \cos 2x) \quad (2)$$

$$e^{-y} \sin 2x(1 - 2 \cos 2x) \quad (1)$$

$$e^{-\frac{1}{2}y} \sin 2x(1 - 2e^{-\frac{1}{2}y} \cos 2x) \quad (4)$$

$$e^{-y} \sin 2x(1 - 2 \cos 2x) \quad (3)$$

پاسخ معادله لاپلاس: $\nabla^2 V(x, y) = 0$ در بالای محور افقی (نیم صفحه بالا: $y > 0$) از صفحه xoy با شرایط مرزی زیر مورد نظر است:

$$V(x, 0) = \begin{cases} V_0 & \text{ثبت) } ; x > 0 \\ 2V_0 & ; x < 0 \end{cases}$$

اختلاف پتانسیل دو نقطه (1, 1) و (-1, 1) برابر است با:

$$\frac{V_0}{3} \quad (4)$$

$$\frac{V_0}{6} \quad (3)$$

$$\frac{V_0}{4} \quad (2)$$

$$\frac{V_0}{12} \quad (1)$$

$$f(z) = \begin{cases} \frac{e^{z^2} - 1}{z^2} & , z \neq 0 \\ 1 & , z = 0 \end{cases} \quad \text{اگر } z \neq 0 \quad (38)$$

$$\frac{(2k)!}{k!} \quad (2)$$

$$2k(2k-1)\dots(k+2) \quad (1)$$

$$1 \quad (3)$$

(4) قابل محلیه نیستند. تابع در $z = 0$ تحلیلی نیست.

ناحیه داخل مثلث تشکیل شده از مسیر $|x| = 1 - y$ و محور x ها در نظر میگیرد. مساحت شکل حاصل از تبدیل این ناحیه از صفحه z تحت نگاشت $w = z^2$ در صفحه w برابر است با:

$$\frac{1}{3} \quad (4)$$

$$\frac{4}{3} \quad (3)$$

$$\frac{2}{3} \quad (2)$$

$$2 \quad (1)$$

مقدار انتگرال مختلط زیر کدام است؟

$$-40$$

$$-2\pi i \quad (4)$$

$$2\pi i \quad (3)$$

$$0 \quad (2)$$

$$2\pi i \quad (1)$$

$$-41$$

یک ذره واقع در مبدأ با احتمال p و $q = 1 - p$ روی محور x به ترتیب یک واحد به راست یا به چپ حرکت میکند. احتمال اینکه پس از $2k$ بار حرکت $2n$ واحد از مبدأ دور شده باشد ($k \geq n$) برابر است با:

$$c_{2k}^{rn}(p^{rn} + q^{rn}) \quad (2)$$

$$c_{2k}^{k+n} p^{k-n} q^{k+n} \quad (1)$$

$$c_{2k}^{k+n} p^{k-n} q^{k-n} (p^{rn} + q^{rn}) \quad (4)$$

$$c_{2k}^{k+n} p^{k+n} q^{k-n} \quad (3)$$

-۴۲ اگر متغیر تصادفی X دارای توزیع نرمال (μ, σ^2) با تابع چگالی احتمال به صورت $f_X(x) = \frac{1}{\sigma\sqrt{2\pi}} e^{-\frac{(x-\mu)^2}{2\sigma^2}}$ باشد و بخواهیم $P(1 \leq X \leq 3)$ در این فاصله ماکزیمم شود، آنگاه σ^2 را کدام باید انتخاب کنیم؟

$$\frac{4}{\ln 2}$$

$$\frac{2}{\ln 2}$$

$$\frac{4}{\ln 3}$$

$$\frac{1}{\ln 3}$$

مدارهای الکتریکی ۱ و ۲

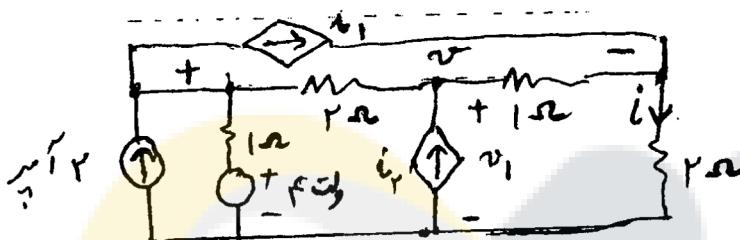
-۴۳ در مدار نشانه شده جریان وابسته به صورت $v_1 = i_1 + v$ است. جریان i چند آمپر است؟

$$-4$$

$$2$$

$$1$$

$$-2$$



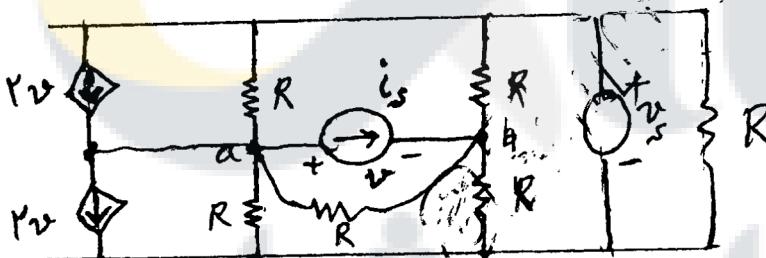
-۴۴ چه مقاومتی از دو سر منبع جریان مستقل (a) از دو نقطه a و b) دیده می‌شود؟

$$\frac{R}{2}$$

$$R$$

$$2R$$

$$4R$$



-۴۵ در مدار مقاومتی خطی با جواب یگانه و با منابع مستقل $v_s = 2 + \cos t$ ، ولتاژ v در داخل N برابر $\frac{1}{2} \cos t + \frac{3}{2}$ است. بدون تغییر v_s ، مقدار i را چند برابر کنیم تا بیشترین مقدار v برآورد شود؟

$$\frac{1}{2}$$

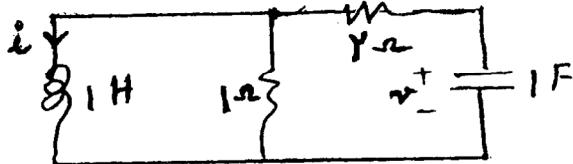
$$\frac{3}{4}$$

$$2$$

$$\frac{7}{4}$$

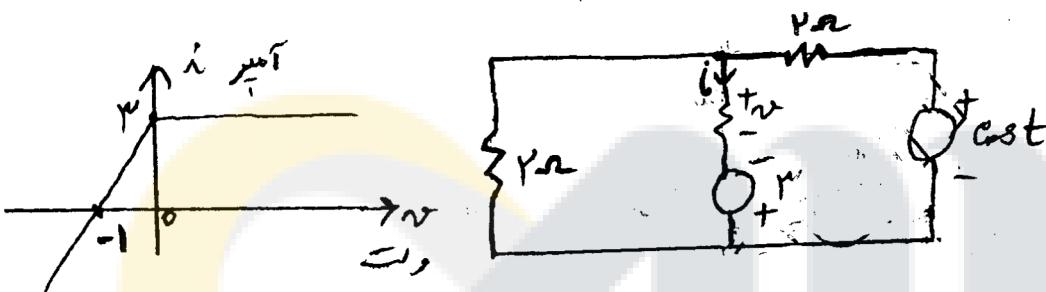


-۴۶ در مدار زیر اگر $i(0^-) = i(0^+)$ باشد، مقدار $(i(0^+))''$ برابر است با:



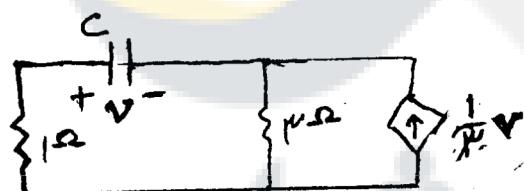
- $\frac{2}{3}$ (۱)
- $\frac{1}{3}$ (۲)
- ۱ (۳)
- ۰ (۴) صفر

-۴۷ در مدار از پایه و میانی جریان مقاومت غیر خطی $v - i$ برابر ۳ آمپر است، بیشترین مقدار ۷ چند ولت است؟



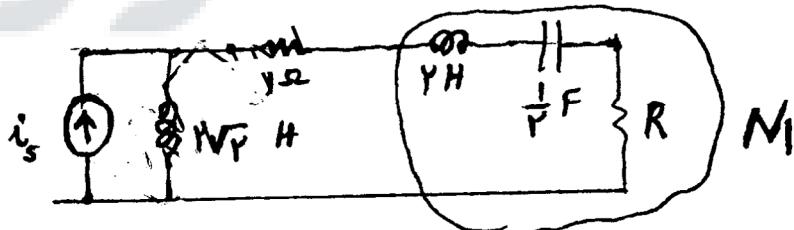
- $\frac{1}{2}$ (۲)
- ۲ (۳)
- ۱ (۴)

-۴۸ در مدار زیر انرژی اولیه خازن در مدت $\sqrt{2}$ ثانیه هبhaft می شود. مقدار C چند فاراد است؟



- ۳ (۱)
- ۲ (۲)
- $\frac{1}{2}$ (۳)
- ۱ (۴)

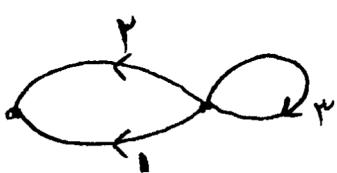
-۴۹ مدار زیر در وضعیت دائمی سینوسی است. N_1 در حالت تشدید و بیشترین توان آن برابر سه وات است. توان راکتیو منبع چند وار (ولت آمپر راکتیو) است؟



- ۴ (۱)
- $-4\sqrt{2}$ (۲)
- ۸ (۳)
- $4\sqrt{2}$ (۴)

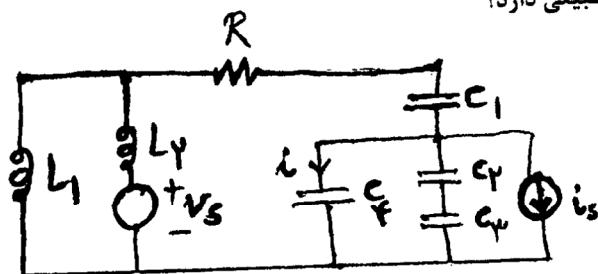
-۵۰ در مدار سه شاخه‌ای با گراف داده شده، کدام ادعا درست است؟

- ۱) ولتاژها روی خط موازی صفحه جریان‌ها قرار دارند.
- ۲) ولتاژها روی یک صفحه گذرنده از مبدأ قرار دارند.
- ۳) ولتاژها روی خط عمود بر صفحه جریان‌ها قرار دارند.
- ۴) جریان‌ها روی یک خط گذرنده از مبدأ قرار دارند.



-۵۱

در مدار زیر مقادیر المان‌ها مثبت است. جریان ۱ چند فرکانس طبیعی دارد؟



۱) دو فرکانس طبیعی مخالف صفر

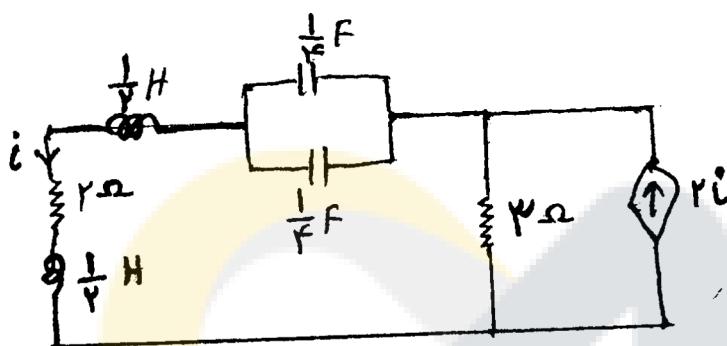
۲) دو فرکانس طبیعی مخالف صفر و یک فرکانس طبیعی صفر

۳) دو فرکانس طبیعی مخالف صفر و سه فرکانس طبیعی صفر

۴) دو فرکانس طبیعی مخالف صفر و دو فرکانس طبیعی صفر

-۵۲

در مدار زیر اگر معادلات حالت مدار به صورت $\underline{A}\underline{x} = \underline{\underline{X}}^0$ باشد، ماتریس \underline{A} کدام است؟



$$\begin{matrix} 0 & 1 \\ -1 & 1 \end{matrix} \quad (1)$$

$$\begin{matrix} 1 & 1 \\ -2 & 0 \end{matrix} \quad (2)$$

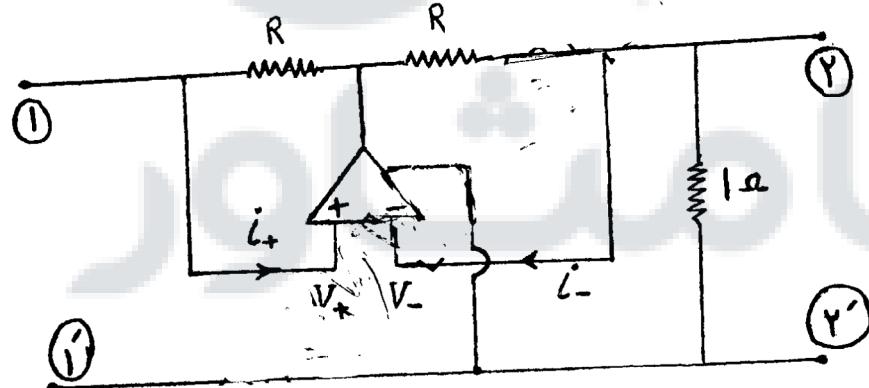
$$\begin{matrix} 1 & 0 & 1 \\ -1 & 0 & 0 \\ 1 & 1 & -1 \end{matrix} \quad (3)$$

$$\begin{matrix} 2 & 2 \\ -1 & 0 \end{matrix} \quad (4)$$

-۵۳

ماتریس انتقال دو قطبی زیر کدام است؟

(آپ امپ ایده‌آل است یعنی $v_- = 0$, $v_+ = v$)



$$\begin{matrix} 1 & 0 \\ -1 & 1 \end{matrix} \quad (1)$$

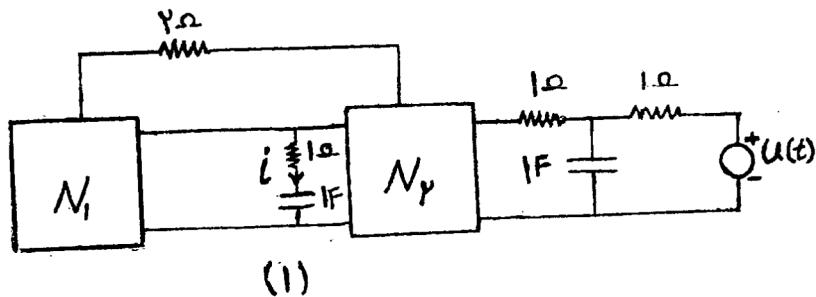
$$\begin{matrix} 1 & 0 \\ 1 & 1 \end{matrix} \quad (2)$$

$$\begin{matrix} R & R \\ 1 & 1 \end{matrix} \quad (3)$$

$$\begin{matrix} 1 & 0 \\ -1 & -1 \end{matrix} \quad (4)$$

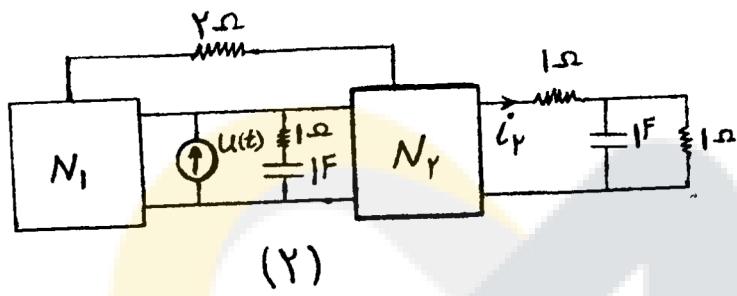
-۵۴

در مدار هم پاسخ زیر در شکل (۱)، پاسخ حالت صفر i به صورت $i = \frac{1}{2}(e^{-t} - e^{-3t})u(t)$ است. در مدار شکل (۲)، کدام است؟ $u(t)$ تابع پله واحد



(۱)

$$\begin{aligned} & \frac{1}{3}(1+2e^{-3t})u(t) \quad (1) \\ & (e^{-rt} + e^{-t})u(t) \quad (2) \\ & (e^t + 1 - 2e^{-rt})u(t) \quad (3) \\ & (2e^{-rt} - 2e^{-t} + 4)u(t) \quad (4) \end{aligned}$$



(۲)

آلفا مشاور

408

D

نام

نام خانوادگی

محل امضاء

408D

دفترچه شماره ۲
عصر پنجمین به
۹۰/۱۱/۲۷



اگر دانشگاه اصلاح شود مملکت اصلاح می شود.
امام خمینی (ره)

د. محمد ریاضی اختریک ایران
وزارتخانه علوم، تحقیقات و فناوری
سازمان علوم پژوهی و ترویج بر敦ور

آزمون ورودی دوره‌های کارشناسی ارشد تالیفیسته داخل - سال ۱۳۹۱

مجموعه مهندسی برق - کد ۱۲۵۱

تعداد سؤال: ۹۶

مدت پاسخگویی: ۱۵ دقیقه

عنوان مواد امتحانی، تعداد و شماره سوالات

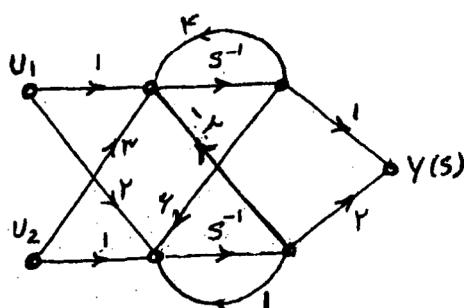
ردیف	مواد امتحانی	تعداد سوال	از شماره	تا شماره
۱	سیستم‌های کنترل خط	۱۲	۵۵	۶۶
۲	تجزیه و تحلیل سیستمها	۱۲	۶۷	۷۸
۳	بررسی سیستم‌های قدرت ۱	۱۲	۷۹	۹۰
۴	مدار منطقی و ریزیرودانزده‌ها	۱۲	۹۱	۱۰۲
۵	الکترونیک ۱ و ۲	۱۲	۱۰۳	۱۱۴
۶	ماشین‌های الکتریکی ۱ و ۲	۱۲	۱۱۵	۱۲۶
۷	الکترومغناطیس	۱۲	۱۲۷	۱۳۸
۸	مقدمه‌ای بر مهندسی پزشکی	۱۲	۱۳۹	۱۵۰

* برای داوطلبان گرایش مهندسی پزشکی انتخاب یکی از دو درس ردیف‌های ۷ و ۸ اجباری است.

پیمن ماہ سال ۱۳۹۰

استفاده از ماشین حساب مجاز نمی‌باشد.

-۵۵ در سیستمی که با سیگنال فلوگراف زیر نشان داده شده است، تابع تبدیل $\frac{Y(s)}{U_1(s)}$ کدام یک از گزینه‌های زیر است؟



$$\frac{Y(s)}{U_1(s)} \Big|_{U_2=0} = \frac{\Delta(s-1)}{s^2 - \Delta s + \lambda} \quad (1)$$

$$\frac{Y(s)}{U_1(s)} \Big|_{U_2=0} = \frac{\Delta(s-1)}{s^2 - \Delta s + 16} \quad (2)$$

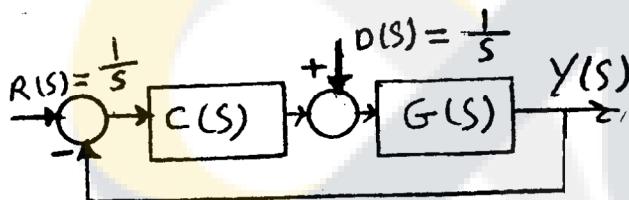
$$\frac{Y(s)}{U_1(s)} \Big|_{U_2=0} = \frac{\Delta s - 17}{s^2 - \Delta s + 16} \quad (3)$$

$$\frac{Y(s)}{U_1(s)} \Big|_{U_2=0} = \frac{\Delta(s+1)}{s^2 - \Delta s + 12} \quad (4)$$

-۵۶ سیستم فیدبک واحد زیر با $G(s) = \frac{1}{s(s+1)}$ تبدیل حلقه باز

مشخصات مطلوب زیر را باید پاسخ ملکه ورودی مرجع ارتفاع نموده و رفتار حذف اغتشاش بهتری دارد؟

$$T_g = 2 \text{ seconds}, P.O. = 1.5$$



$$c(s) = \Delta \quad (1)$$

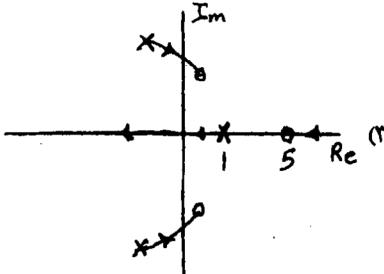
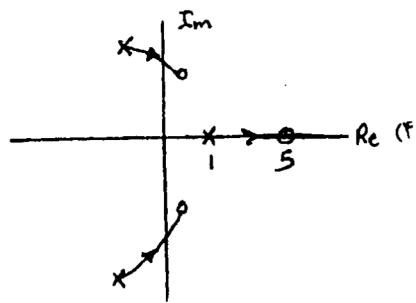
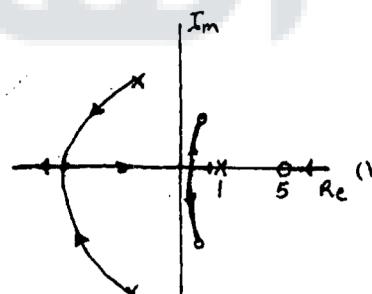
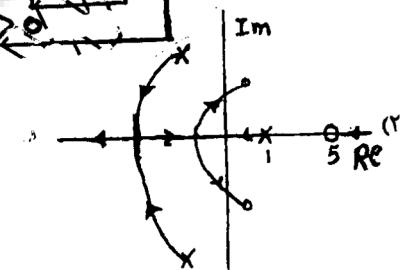
$$c(s) = \Delta \frac{s+0.01}{s+0.001} \quad (2)$$

$$c(s) = 3(s+2)\sqrt{3} \quad (3)$$

$$c(s) = 60 \frac{s+2}{s+\lambda} \quad (4)$$

-۵۷ سیستم فیدبک واحد زیر را در نظر بگیرید. مکان هندسی ریشه‌های $G(s) = \frac{(s-\Delta)(s^2-s+1/2\Delta)}{(s-1)(s^2+2s+\Delta)}$ کدام گزینه زیر است؟

$$G(s) = \frac{(s-\Delta)(s^2-s+1/2\Delta)}{(s-1)(s^2+2s+\Delta)}$$



-۵۸ پاسخ حلقه باز سیستم کنترل با است؟

$$\frac{k}{2} + \frac{k}{6} \sin(\sqrt{2}t - 45^\circ) \quad (1)$$

$$0 < k < 6 \text{ با } k \cos \sqrt{2}t \quad (2)$$

$$\frac{k}{2} - \frac{k}{6} \sin \sqrt{2}t \quad (3)$$

$$0 < k < 6 \text{ با } k \cos \sqrt{2}t \quad (4)$$

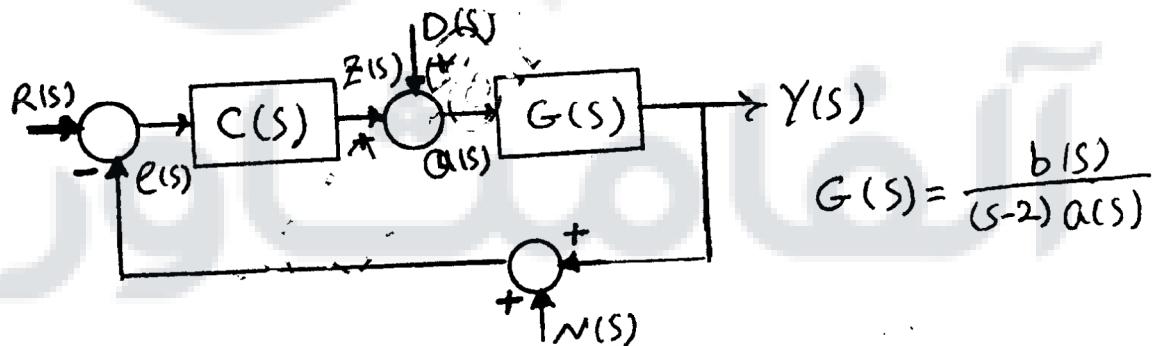
-۵۹ در چه بازه‌ای از پاسخ گذراي سیستم حلقه بسته برای تابع تبدیل حلقه باز $G(s)H(s) = \frac{k}{s(s^2 + 4s + 5)}$ میرای شدید است؟ (overdamping)

$$0 < k \leq 2 \quad (1)$$

$$\frac{50}{27} \leq k \leq 2 \quad (2)$$

$$1 \leq k \leq \frac{5}{3} \quad (3)$$

-۶۰ (۴) به ازاء همه مقادیر $k > 20$ پاسخ گذاری هیچ‌کدام حلقه بسته میرای سینوسی است. سیستم زیر را در نظر بگیرید:



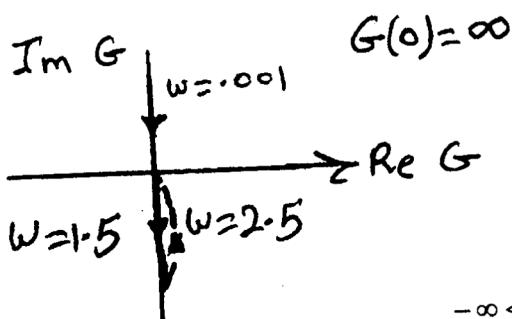
تابع تبدیل حساسیت S_G^T بدين شکل به دست آمده است: در سمت راست صفحه s ندارند. کدام گزینه در مورد کران سیگنال‌های سیستم درست است؟

$$(R(s) = D(s) = N(s) = \frac{1}{s})$$

- (۱) سیستم پایدار است و همه سیگنال‌ها کراندارند.
- (۲) سیستم ناپایدار است و $y(t)$ بیکران است.
- (۳) سیستم ناپایدار است و $Z(t)$ بیکران است.
- (۴) سیستم ناپایدار است و $u(t)$ بیکران است.

-۶۱

یک سیستم فیدبک واحد باتابع تبدیل $G(s)$ که دیاگرام قطبی آن در شکل نشان داده شده است را در نظر بگیرید. کدام گزینه در مورد پایداری سیستم حلقه بسته به ازاء $k < \infty$ درست است؟ (دقت کنید که دیاگرام قطبی تماماً موهومی است و تکه خطچین تنها برایوضوح خارج از محور موهومی نمایش داده شده است، $G(s)$ قطب یا صفری در RHP ندارد و درجه آن کمتر از ۷ می باشد).



۱) همواره پایدار

۲) همواره ناپایدار ۲ قطب برای $\infty < k < 0$ و یک قطب برای $0 < k < \infty$

۳) پایدار به ازاء $0 < k < \infty$ ناپایدار با یک قطب برای $0 < k < \infty$

۴) همواره ناپایدار و ۲ قطب برای RHP برای $-\infty < k < \infty$

-۶۲

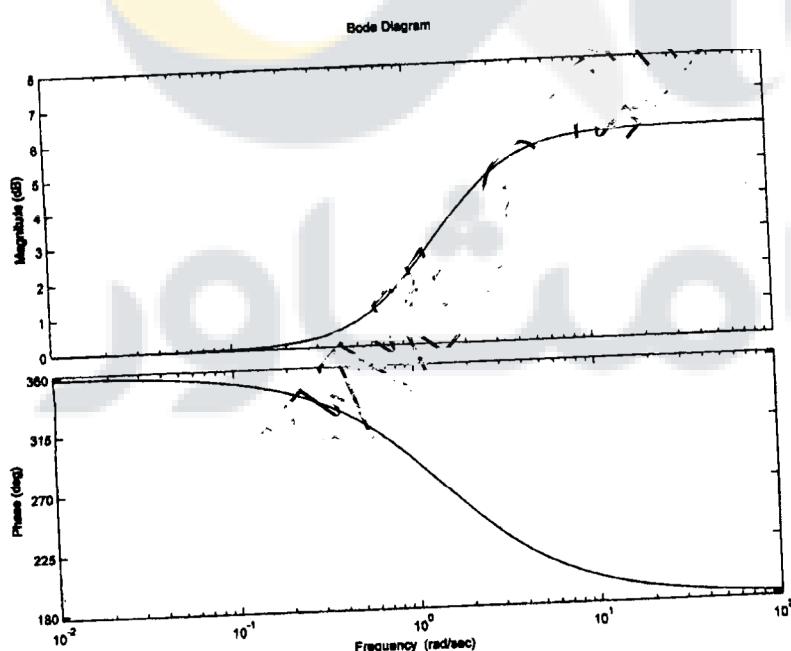
یک سیستم با فیدبک واحد باتابع نسبی $\frac{1}{1+G(s)}$ که دیاگرام بودی آن در شکل نشان داده شده است را در نظر بگیرید. کدام گزینه در مورد حد بهره و حد فاز سیستم صحیح است؟

۱) حد بهره ۶ dB ۶ حد فاز 135°

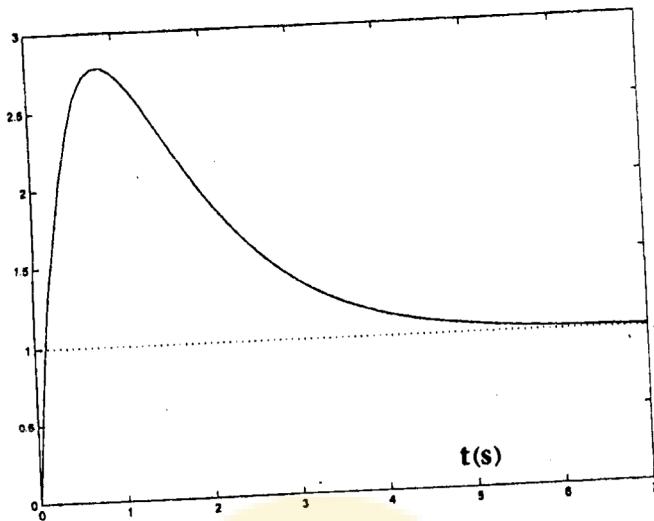
۲) حد بهره ۶ dB ۶ حد فاز 180°

۳) حد بهره بی نهایت حد فاز 180°

۴) سیستم ناپایدار است.



-۶۳ شکل زیر پاسخ پله کدام تابع تبدیل است؟



$$G(s) = \frac{2(1+\Delta s)}{(s+1)(s+2)} \quad (1)$$

$$G(s) = \frac{2(1+\Delta s)(1+0.1s)}{s^2 + 1.4s + 2} \quad (2)$$

$$G(s) = \frac{2(1+\Delta s)(1+0.1s)}{(s+1)(s+2)} \quad (3)$$

$$G(s) = \frac{2(1+\Delta s)}{s^2 + 1.2s + 2} \quad (4)$$

-۶۴ در دیاگرام بودی $(S^2 + \zeta\omega_n s + \omega_n^2)^{-1}$ در فرکانس زاویه‌ای $\omega = \omega_0$ دامنه به حداقل مقدار خود می‌رسد. حساسیت این فرکانس زاویه‌ای نسبت به ζ (در $\frac{1}{2}$ نامی) $\frac{1}{2}$ کدام گزینه زیر است؟

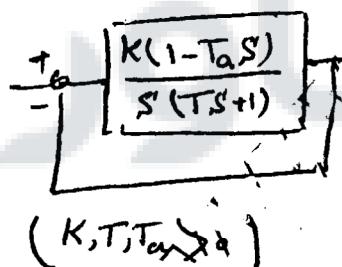
-۱ (۱)

۱ (۲)

۰.۵ (۳)

-۰.۵ (۴)

-۶۵ در سیستم زیر مقدار بهره k چقدر باشد تا حد بهره سیستم ۲ شود؟



$$\frac{1}{T_a} \quad (1)$$

$$\frac{2T}{T_a} \quad (2)$$

$$\frac{2T_a}{T} \quad (3)$$

$$\frac{1}{2T_a} \quad (4)$$

-۶۶ ماتریس انتقال حالت سیستمی با معادله حالت $\underline{x}^0 = A\underline{x} + B\underline{u}$ به صورت زیر است:

$$\phi(t) = \begin{bmatrix} e^{-t} + te^{-t} & te^{-t} \\ -te^{-t} & e^{-t} - te^{-t} \end{bmatrix}$$

ماتریس A کدام است؟

$$\begin{bmatrix} 0 & -1 \\ 1 & -2 \end{bmatrix} \quad (1)$$

$$\begin{bmatrix} -1 & 1 \\ 0 & -1 \end{bmatrix} \quad (2)$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -1 & -2 \end{bmatrix} \quad (3)$$

$$\begin{bmatrix} 0 & 1 \\ -3 & -2 \end{bmatrix} \quad (4)$$

تجزیه و تحلیل سیستم‌ها

-۶۷ در یک سیستم LTI پایدار علیٰ با پاسخ مُعَنَّه $h[n]$ ، پاسخ سیستم به ورودی $x[n] = 1 + \cos(2\pi f_0 n + \frac{\pi}{3})$ به صورت

$$y[n] = j - e^{j2\pi f_0 n} \sum_{n=-\infty}^{+\infty} \operatorname{Re}\{h[n]\} \sin(j2\pi f_0 n) \quad \text{در این سیستم چقدر است؟}$$

-۱ (۱)

+۱ (۲)

$\cos \frac{\pi}{3}$ (۳)

$-\sin \frac{\pi}{3}$ (۴)

-۶۸ فرض کنید سیگنال حقیقی $\tilde{x}[n]$ متناوب با دوره تناوب اصلی $N = 4$ بوده و مقدار متوسط آن صفر است. اگر در بسط به سری فوریه این سیگنال دو تا از ضرایب به صورت $j^3 + -1 + -2, a_1 = -2, a_2 = 1$ باشند، در این هنوری توان متوسط سیگنال $\tilde{x}[n]$ چقدر است؟

۱۴ (۱)

۱۸ (۲)

۲۸ (۳)

۲۴ (۴)

-۶۹

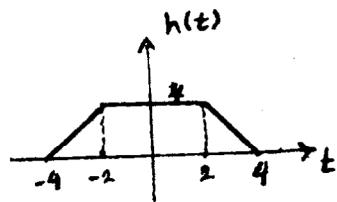
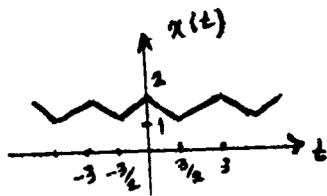
سیگنال متناوب $x(t)$ از یک سیستم III با پاسخ صربه‌ی $h(t)$ عبور می‌کند. توان خروجی سیستم چقدر است؟

(۱۰۸) ۱

(۳۶) ۲

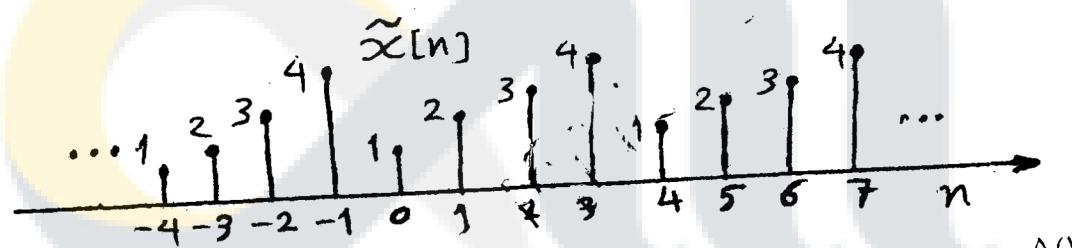
۰ (۳)

(۱۸) ۴



-۷۰

فرض کنید ضرایب سری فourier سیگنال $\tilde{x}[n]$ داده شده در شکل زیر برابر a_k باشد. اگر سیگنال $[n] \tilde{y}$ را به صورت سیگنالی با ضرایب سری b_k تعریف کنیم، در این صورت $[2] y$ چقدر است؟



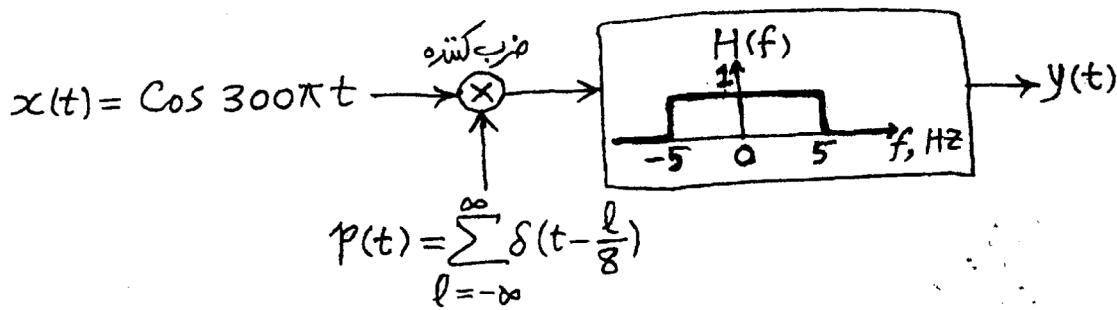
۰ (۱)

$\pm \frac{1}{2}$ (۲)

۰ (۳)

$\mp \frac{1}{2}$ (۴)

-۷۱ در سیستم شکل زیر، خروجی فیلتر ($y(t)$) برابر با کدام گزینه است؟



$\lambda \cos 4\pi t$ (۱)

$\lambda \cos 2\pi t$ (۲)

$\lambda \cos 4\pi t$ (۳)

$\lambda \cos 2\pi t$ (۴)

-۷۲ در یک سیستم LTI و علی زمان نسبت به با پاسخ ضربه به طول محدود و حقیقی $[h[n]]$ ، به ازای ورودی $x[n] = (1 + \cos \frac{\pi n}{3}) u[n]$ ، پاسخ حالت داکنی $y[n] = ?$ می شود؟ با فرض حداقل طول ممکن برای $[h[n]]$ و این که $h[0] \neq 0$ است، $h[1]$ چقدر است؟

-۲ (۱)

-۱ (۲)

+۲ (۳)

+۱ (۴)

-۷۳ رابطه بین ورودی و خروجی در یک سیستم بصورت $y[n] = \sum_{k=-1}^{\infty} x[n-k]$ شی جاگتسیند سیستم تغییر با زمان و است.

(۱) پذیر، پایدار

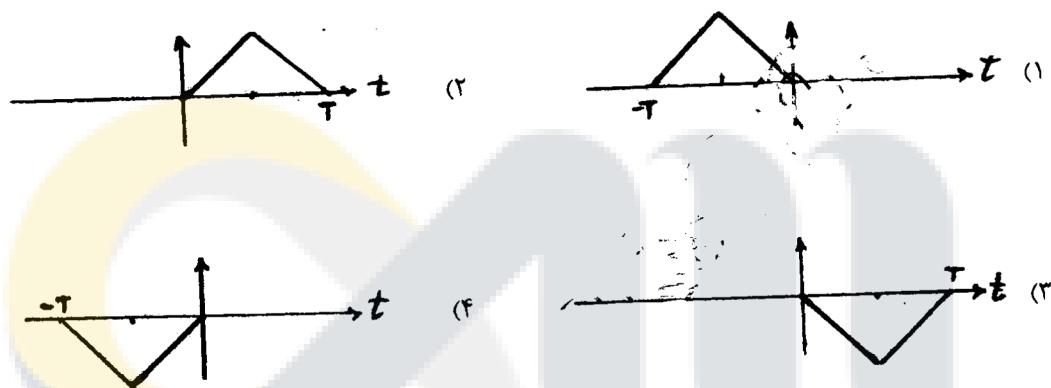
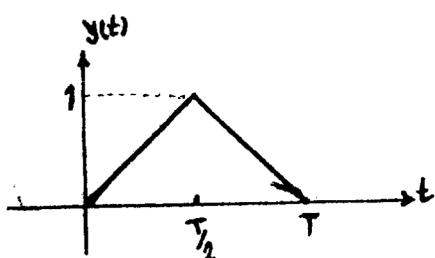
(۲) پذیر، ناپایدار

(۳) ناپذیر، ناپایدار

(۴) ناپذیر، پایدار

-74

پاسخ ضربه یک سیستم LTI یک سیگنال فرد است. اگر خروجی سیستم برای یک سیگنال $x(t)$ ، به صورت $y(t)$ مطابق با شکل زیر باشد، خروجی سیستم برای سیگنال $x(-t)$ چگونه است؟



-75

اگر $y[n]$ پاسخ یک سیستم LTI پایدار به ورودی $x_0[n] = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} (-1)^n u(n)$ است. $y_0[n] = \sum_{n=-\infty}^{+\infty} y_0[n] u(n)$ همان سیستم به ورودی $x_1[n]$ است، کدام گزینه زیر صحیح است؟



$$\sum_n y_0[-n] = -4 \quad (1)$$

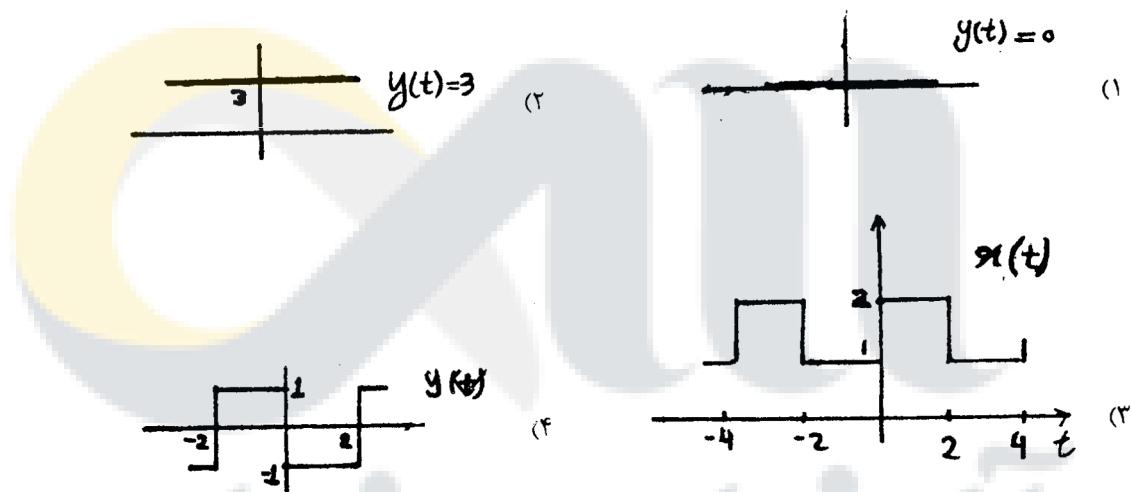
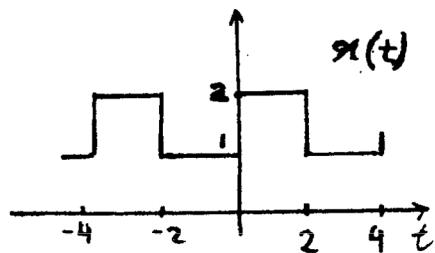
$$\sum_n y_1[-n] = 0 \quad (2)$$

$$\sum_n y_2[-n] = 4 \quad (3)$$

$$\sum_n y_3[-n] = 2 \quad (4)$$

-۷۶

سیگنال پریودیک $x(t)$ با دوره تناوب ۴ و ضرایب سری فوریه a_k در شکل زیر نشان داده شده است. سیگنال $y(t)$ دارای سری فوریه $b_k = (-1)^k a_k + (-1)^k a_{-k}$ می‌باشد. در کدام گزینه زیر نمودار صحیح می‌باشد؟



-۷۷

:

رابطه ورودی - خروجی یک سیستم پیوسته با زمان خطی بصورت زیر داده شده است:

$$y(t-i) = \int_{-\infty}^{\infty} x(\tau) u(\tau - t) d\tau$$

$u(t)$ تابع پله واحد است. این سیستم تغییر با زمان و است.

۱) پذیر - علی

۲) پذیر - غیرعلی

۳) ناپذیر - غیرعلی

۴) ناپذیر - علی

-۷۸

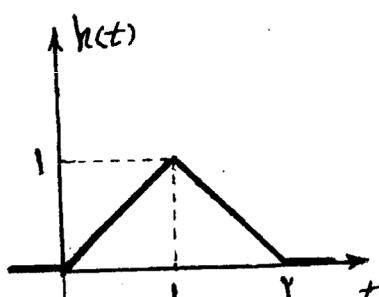
در صورتی که $h(t)$ پاسخ ضربه یک سیستم خطی تغییرناپذیر با زمان بصورت مقابله باشد و ورودی این سیستم بصورت $x(t) = h(t+1)$ تعریف گردد. در چه زمانی خروجی ماکزیمم و مقدار ماکزیمم خروجی در این زمان چقدر خواهد بود.

$$y_{\max} = 2, t=1 \quad (1)$$

$$y_{\max} = \frac{2}{3}, t=1 \quad (2)$$

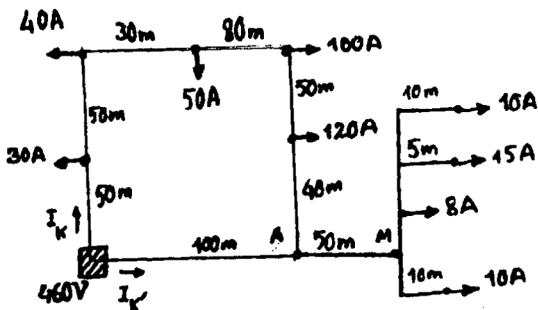
$$y_{\max} = 2, t=\infty \quad (3)$$

$$y_{\max} = \frac{2}{3}, t=\infty \quad (4)$$



-۷۹

در شکل زیر جریان عبوری از طرف منبع هر یک از انشعاب‌ها چقدر است؟ (به ترتیب I_K و I'_K)



- ۱) ۱۹۰, ۲ و ۱۹۲, ۷
- ۲) ۳۰۲, ۷ و ۱۹۰, ۲
- ۳) ۱۹۲, ۷ و ۱۹۰, ۲
- ۴) ۳۸۰, ۳ و ۳۸۵, ۴

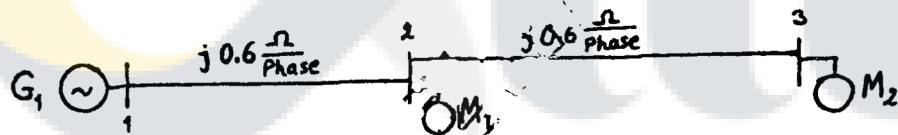
-۸۰

در یک خط لاتقالکوتاه سه فاز با امپدانس $1 + j0^\circ$ pu و ضریب توان 8° را تغذیه کند، اندازه ولتاژ انتهای خط بر حسب pu چقدر است؟

- ۱) ۰, ۸
- ۲) ۰, ۹۷
- ۳) ۰, ۹
- ۴) ۱, ۰۵

-۸۱

در سیستم قدرت شکل زیر، سوژه‌ی لغایتی M_1 بی‌بار است و موتور M_2 توان اکتیو 7.5MW را بآشده جریان $V_{base} = ۲۰\text{kV}$, $S_{base} = ۱۰۰\text{MVA}$ کدام است؟



۱) $\cos(\tan^{-1} \frac{3}{7.5})$

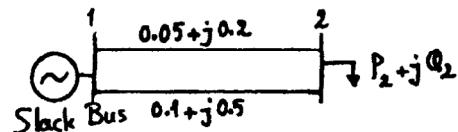
۲) ۰, ۷۰۷ پس فاز

۳) $\cos(\tan^{-1} \frac{3}{7.5})$

۴) ۰, ۷۰۷ پیش فاز

-۸۲ در شبکه قدرت زیر، با فرض:

$$\begin{cases} P_r = \delta_r + 3|V_r| \\ Q_r = 0,1\delta_r + \frac{1}{\Delta}|V_r| + |V_r| \end{cases}$$



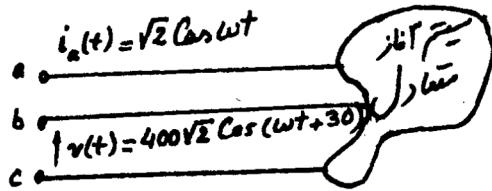
$$\begin{array}{l} (1) \quad \begin{bmatrix} 1 & 3 \\ 0,1 & 1 \end{bmatrix} \\ (2) \quad \begin{bmatrix} 0,33 & -4,29 \\ -0,54 & 1,43 \end{bmatrix} \\ (3) \quad \begin{bmatrix} 1 & -3 \\ -0,1 & 1 \end{bmatrix} \\ (4) \quad \begin{bmatrix} -1,43 & 4,29 \\ 0,14 & -1,43 \end{bmatrix} \end{array}$$

-۸۳ خط انتقالی با راکتانس $\frac{\sqrt{3}}{10} \text{ pu}$ مطابق شکل، دو نیروگاهی را به هم وصل کرده است. چنانچه بخواهیم ولتاژ در دو نیروگاه به صورت $|V_1| = |V_2| = V \text{ pu}$ باشد، با فرض آنکه نیروگاه‌ها متساوی ظرفیتی دارند، برابر نیروگاه دوم توان حقیقی تولید کند، ضریب توان نیروگاه ۱ چقدر خواهد بود؟



$$\begin{array}{l} (1) \quad \frac{1}{\sqrt{91}} \\ (2) \quad \frac{3}{\sqrt{18}} \\ (3) \quad \frac{\sqrt{8}}{91} \\ (4) \quad \frac{\sqrt{3}}{18} \end{array}$$

-۸۴ شکل زیر مقادیر ولتاژ و جریان اندازه گیری شده را پایانه سه فاز متعادل را نشان می‌دهد. توان این پایانه بر حسب V_A کدام است؟



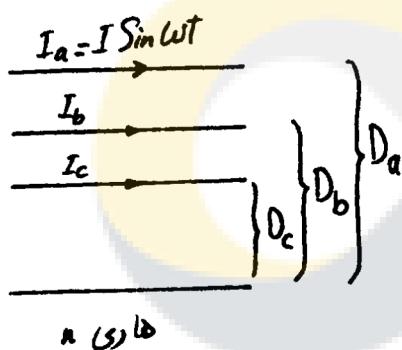
$$600 - j200\sqrt{3} \quad (1)$$

$$-200\sqrt{3} + j600 \quad (2)$$

$$600 + j200\sqrt{3} \quad (3)$$

$$260\sqrt{3} + j400 \quad (4)$$

-۸۵ در مدار زیر، هادی \mathbf{H} در کنله یک خط ۳ فاز با جریان‌های متعادل قرار گرفته است. مقدار مؤثر ولتاژ القاء شده در یک متر هادی \mathbf{H} چقدر است؟



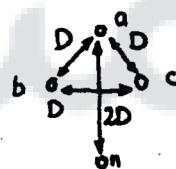
$$\sqrt{2} \times 10^{-4} \omega I \sqrt{\left(\ln \frac{1}{D_a} + \ln \frac{1}{D_b}\right)^2 + \left(\ln \frac{1}{D_c}\right)^2} \quad (1)$$

$$2 \times 10^{-4} \omega I \sqrt{\left(\ln \frac{1}{D_a} + \ln \frac{1}{D_b}\right)^2 + \left(\ln \frac{1}{D_c}\right)^2} \quad (2)$$

$$\sqrt{2} \times 10^{-4} \omega I \sqrt{\ln \frac{1}{D_a} + \ln \frac{1}{D_b} + \ln \frac{1}{D_c}} \quad (3)$$

$$2 \times 10^{-4} \omega I \sqrt{\ln \frac{1}{D_a} + \ln \frac{1}{D_b} + \ln \frac{1}{D_c}} \quad (4)$$

-۸۶ در خط ۳ فاز ۴ سیمه زیر، اندوکتانس فاز a در حالتی که از ۳ تغیر جریان‌های مساوی (توالی صفر) می‌گذرد، چقدر است؟ فاصله فازها از هم برابر D و فاصله فاز a از سیم نول برابر $2D$ است.



$$2 \times 10^{-4} \ln \frac{2D}{r} \quad (1)$$

$$2 \times 10^{-4} \ln \frac{6D}{r} \quad (2)$$

$$2 \times 10^{-4} \ln \frac{4D}{r} \quad (3)$$

$$2 \times 10^{-4} \ln \frac{8D}{r} \quad (4)$$

-۸۷

در صورتیکه در یک خط انتقال برای پارامترهای خط انتقال داشته باشیم $\frac{R}{L} = \frac{G}{C}$ ، آن‌گاه امپدانس مشخصه خط برابر است با:

$$\frac{R}{L} \quad (1)$$

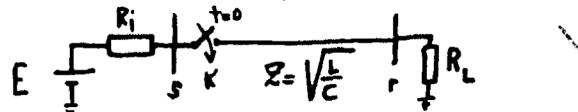
(۲) بی‌نهایت

(۳) صفر

(۴) امپدانس مشخصه خط در حالت بی‌اتلاف

-۸۸

در سیستم قدام‌کردوبرو در لحظه $t = 0$ کلید K بسته می‌شود بعد از گذشت مدت زمانی (در حالت دائم) ولتاژگره (S) مساوی آبست با:



$$\left(\frac{\sqrt{Z}}{R_i + Z} \right) E \quad (1)$$

$$\left(\frac{R_i - Z}{R_i + Z} \right) E \quad (2)$$

$$\left(\frac{R_L}{R_i + R_L} \right) E \quad (3)$$

E (4)

-۸۹

در یک خط انتقال سه فاز متعادل و متقارن برای فاز a داریم: امپدانس مشخصه Z_s ، امپدانس بار Z_R ، ثابت انتشار γ و فاصله از ته خط x ، $\tanh \theta_1 = \frac{Z_R}{Z_s}$ ، فازور جریان در نقطه‌ای به فاصله x از ته خط و فازور جریان در ته خط I_R ، کدام یک از گزینه‌های زیر صحیح است؟

$$I_x = \frac{I_R \operatorname{Cosh} x \theta_1}{\operatorname{Cosh} \theta_1} \quad (1)$$

$$I_x = \frac{I_R \operatorname{Cosh} x \theta_1}{\operatorname{Cosh} x \theta_1} \quad (2)$$

$$I_x = \frac{I_R \operatorname{Cosh} x \theta_1}{\operatorname{Cosh} \theta_1} \quad (3)$$

$$I_x = \frac{I_R \operatorname{Cosh} \theta_1}{\operatorname{Cosh} x \theta_1} \quad (4)$$

-۹۰

در یک خط انتقال اندیزی سه فاز بی‌اتلاف در شرایط متعادل باری فاز a داریم: دامنه جریان در نقطه‌ای به فاصله x از ته خط از گزینه‌های زیر صحیح است؟

$$|I_x| = \frac{|I_R| + |I_s|}{2} \quad (1)$$

$$|I_x| = x |I_R| = 2x |I_s| \quad (2)$$

$$|I_x| = \frac{|I_R|}{x} = \frac{|I_s|}{2x} \quad (3)$$

$$|I_x| = I_R = I_s \quad (4)$$

-۹۱ تابع زیر را در نظر بگیرید. کدام گزینه ساده‌ترین پیاده‌سازی Hazard Free این تابع را نشان می‌دهد؟

$$f(a, b, c, d) = \sum_m (0, 1, 5, 7, 10, 14) + d(11, 15)$$

$$f(a, b, c, d) = \bar{a}\bar{b}\bar{c} + \bar{a}bd + ac\bar{d} + \bar{a}\bar{c}d \quad (1)$$

$$f(a, b, c, d) = \bar{a}\bar{b}\bar{c} + \bar{a}bd + ac + \bar{a}\bar{c}d \quad (2)$$

$$f(a, b, c, d) = \bar{a}\bar{b}\bar{c} + \bar{a}bd + ac + \bar{a}\bar{c}d + bcd \quad (3)$$

$$f(a, b, c, d) = \bar{a}\bar{b}\bar{c} + \bar{a}bd + ac\bar{d} + \bar{a}\bar{c}d + bcd \quad (4)$$

-۹۲ مجموعه معادلات نه نشان دهنده معادلات ورودی یک مدار سنکرون با سه فلیپ‌فلاب است. اگر خروجی مدار یعنی ABC برابر با خروجی فلیپ‌فلاب‌ها باشد، کدام گزینه درست است؟ (A) بیت رتبه بالا و C بیت رتبه پایین خروجی است.)

$$T_A = \overline{B \oplus C}$$

$$T_B = \overline{A \oplus B}$$

$$T_C = 1$$

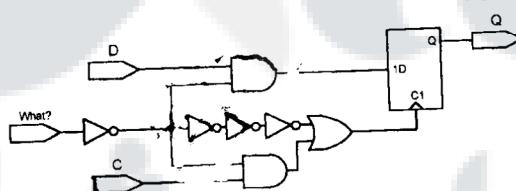
(۱) این مدار سیکل ۶، ۱، ۲، ۳، ۴، ۵، ۶ شمارد و خود آغاز (Self Starting) نیست.

(۲) این مدار سیکل ۶، ۱، ۲، ۳، ۴، ۵، ۶ شمارد و خود آغاز (Self Starting) نیست.

(۳) این مدار سیکل ۶، ۱، ۲، ۳، ۴، ۵، ۶ زامبی شمارد و خود آغاز (Self Starting) نیست.

(۴) این مدار سیکل ۶، ۱، ۲، ۳، ۴، ۵، ۶ زامبی شمارد و خود آغاز (Self Starting) نیست.

-۹۳ عمل کرد ورودی مجهول در مدار زیر چیست؟



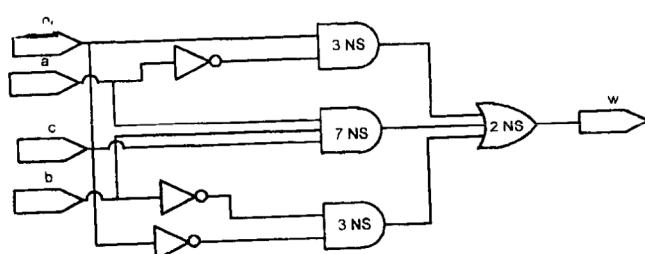
Active Low Data Disabling (۲)

Synchronous Active Low Preset (۴)

Asynchronous Active High Reset (۱)

Active Low Clock Enable Input (۳)

-۹۴ با در نظر گرفتن تاخیرهای داده شده و صرفنظر از تاخیر گیت‌های NOT در مدار زیر هنگام گذار ورودی‌های abcd از ۰111 روی W چه اتفاقی می‌افتد؟



(۱) پس از 5ns از این گذرا، W یک می‌شود و پس از 4ns دوباره صفر می‌شود.

(۲) همواره یک باقی می‌ماند.

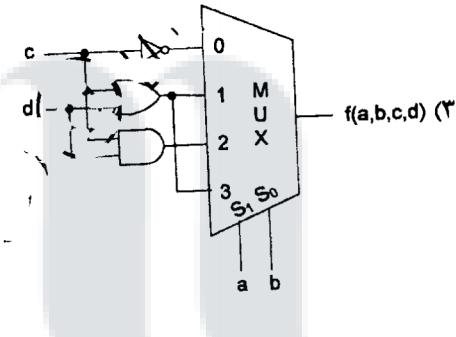
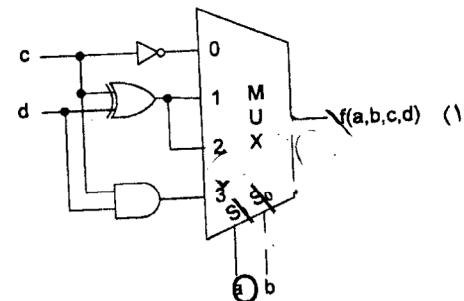
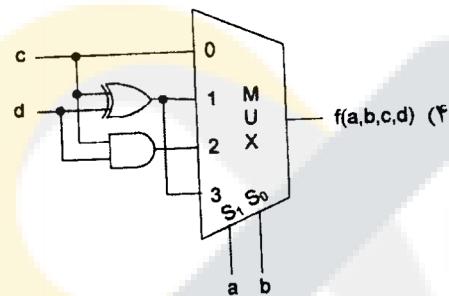
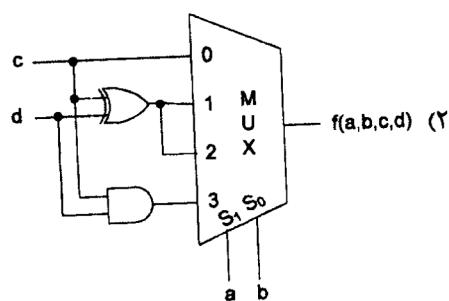
(۳) پس از 5ns از این گذرا، W صفر می‌شود و پس از 4ns دوباره یک می‌شود.

(۴) پس از 10ns از این گذرا، W صفر می‌شود و پس از 4ns دوباره یک می‌شود.

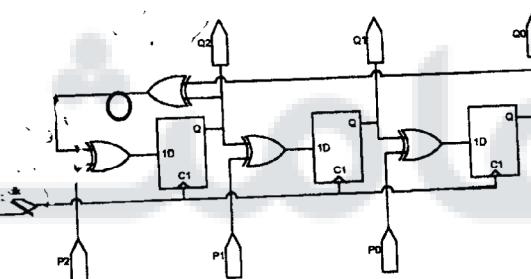
-۹۵

کدام گزینه ساده‌ترین پیاده‌سازی تابع زیر را نشان می‌دهد؟

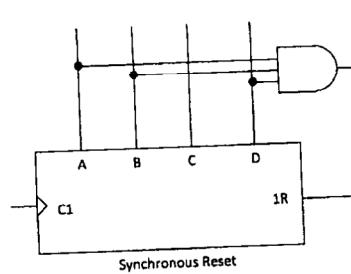
$$f(a, b, c, d) = \sum_{m} (0, 1, 5, 6, 9, 15) + d(7, 10)$$



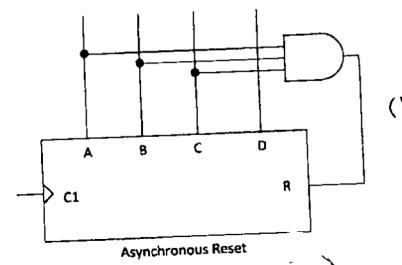
-۹۶ مقدار اولیه در $Q_2Q_1Q_0$ برابر با ۰۰۰ است. مقدار $P_2P_1P_0$ رنگ طوفانی بت برابر ۱۰۱ می‌باشد. مقدار $Q_2Q_1Q_0$ پس از چند clk برابر ۱۱۱ می‌شود؟

(۴) پس از هر clk (۳) پس از یک clk (۲) پس از دو clk (۱) پس از سه clk

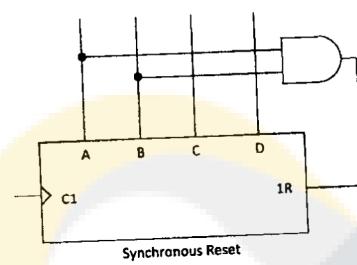
-۹۷ کدام گزینه پیاده‌سازی شمارنده به پیمانه ۱۳ (Modulo-13 Counter) را نشان می‌دهد؟ (خروجی شمارنده به ترتیب A برازش‌ترین و D کم‌ارزش‌ترین بیت است).



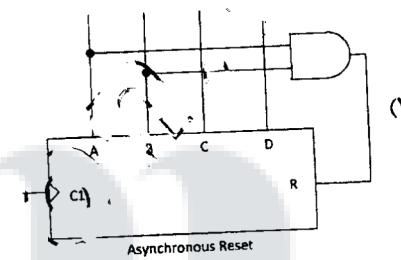
(۲)



(۱)



(۴)



(۳)

-۹۸ تعداد Essential Prime Implicant (EPI) دو ناتج ریاضی چند می‌باشد و چه است؟

$$f(a, b, c, d) = \sum_{m=0}^{15} (0, 2, 3, 5, 7, 8, 10, 14, 15)$$

۱) یکی 0XX1
۲) یکی X0X0
۳) دو تا X0X0 و X0XX
۴) دو تا 111X و XX1X

-۹۹ یک ماشین حالت دارای دو ورودی a و b و یک خروجی w است. پس از چهار Clock Cycle کامل ۱ می‌شود. برای ساختن نیم مدل چند جدول کارنو و با چه تعداد ۰۱ باشد، خروجی مدار برای مدت یک Clock Cycle کاملاً محدودی‌ها به ترتیب برابر ۰۱, ۱۰, ۱۱, ۰۱, ۱۰, ۱۱ متفاوت نیاز است؟

۱) چهار جدول کارنوی ۴ متغیری

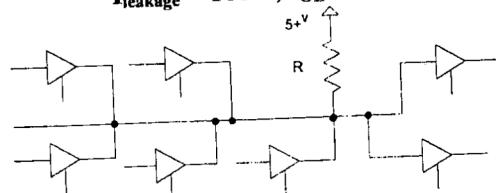
۲) چهار جدول کارنوی ۳ متغیری

۳) دو جدول کارنوی ۴ متغیری و یک جدول کارنوی ۳ متغیری

۴) سه جدول کارنوی ۵ متغیری و یک جدول کارنوی ۳ متغیری

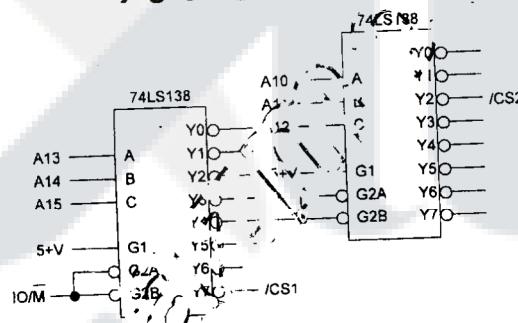
-۱۰۰ اگر در شکل زیر تمام بافرهای مورد استفاده از نوع **Open Collector** باشند، مقادیر مینیموم و ماکزیمم مقاومت R به ترتیب چقدر است؟ (مشخصات تراشه‌ی بافر به قرار زیر است.)

$$V_{IH} = 2.6\text{V}, I_{IH} = 50\mu\text{A}, V_{IL} = 0.6\text{V}, \\ I_{leakage} = 100\mu\text{A}, I_{OL} = 4\text{mA}$$



- (۱) ۱ کیلوواهرم ۴ گله‌اهم
- (۲) ۱ کیلو اهم، ۶ کیلوواهرم
- (۳) ۱۰۰ اهم، ۴ کیلوواهرم
- (۴) ۱۰۰ اهم، ۶ کیلوواهرم

-۱۰۱ در مدار زیر CS1 و CS2 / به ترتیب در چه محدودی آدرسی فعال می‌شوند؟



8400H-87FFH (۱) ۷FFFH (۲)

D400H-D7FFH (۳) B000H-CFFFH (۴)

-۱۰۲ در یک سیستم میکرو پروسسوری پس از ورود یک اینترپرایت مشخصات اینترپرایت و حسوبات یک ID که آغاز ISR را تعیین می‌کند، به میکروپروسسور داده می‌شود. به این نوع اینترپرایت چه می‌گویند؟

Software Interrupt (۱)

Daisy-Chain (۲)

8400H-87FFH, B000H-CFFFH (۱)

D400H-D7FFH, E000H-FFFFH (۳)

E000H-FFFFH (۴)

Polling (۲)

Vectored (۱)

-10³

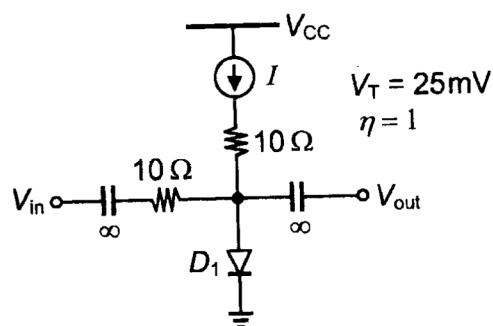
میبع جریان I بین صفر تا 10 mA قابل تنظیم است. محدوده تغییرات $A_v = \frac{V_o}{V_i}$ به کدام گزینه نزدیک‌تر است؟

$0, 2 \leq A_v \leq 0, 5$ (1)

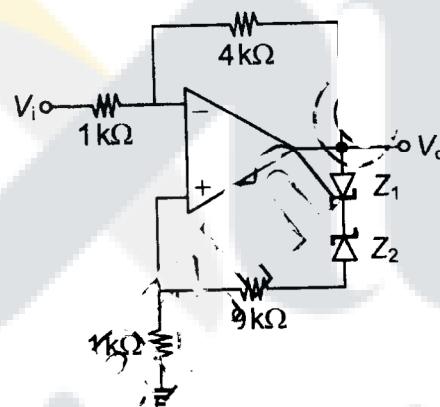
$0 \leq A_v \leq 0, 5$ (2)

$0 \leq A_v \leq 0, 9$ (3)

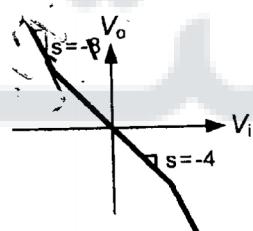
$0, 2 \leq A_v \leq 1$ (4)



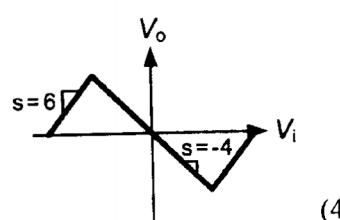
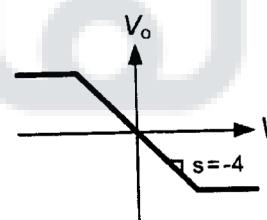
-10⁴ در مدار مقابل V_γ بودهای رن برا بر $V_\gamma = 4, 3$ V و آپ امپ ایده‌آل فرض می‌شود. کدام یک از گزینه‌های زیر می‌تواند منحنی مستقیعه‌های باشد؟



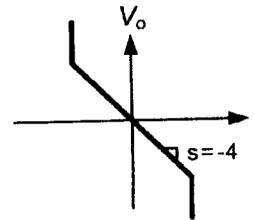
(2)



(1)

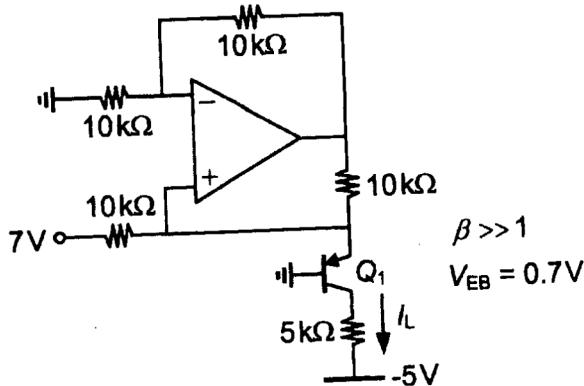


(3)



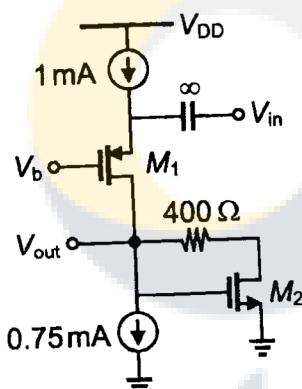
-105- جریان بار I_L در مدار داده شده چند میلی آمپر است؟

- ۱) ۰,۶۳
- ۲) ۰,۵۶
- ۳) ۰,۷۰
- ۴) ۰,۸



-106- در مدار شکل زیر همه ترانزیستورها در ناحیه اشباع بایاس شده‌اند و منابع جریان ایده‌آل هستند. مقدار بفره ولتاژ آن تقریباً برابر است با:

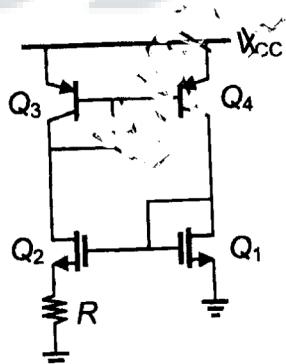
$$A_V = \frac{V_{out}}{V_{in}}$$



$$(\mu_p C_{ox} \left(\frac{W}{L} \right)_1 = 50 \frac{mA}{V^2}, \mu_n C_{ox} \left(\frac{W}{L} \right)_2 = 12.5 \frac{mA}{V^2}, \lambda = 0)$$

- ۱) ۰.۱
- ۲) ۰.۲
- ۳) ۰.۳
- ۴) ۰.۴

-107- در مدار شکل مقابل، مساحت پیوند بیس - امپیتر ترانزیستور Q_4 ، ۲ برابر $\frac{\sqrt{2}-1}{R}$ سده، ترانزیستورهای Q_1 و Q_2 ابعاد یکسان دارند. اگر Q_1 و Q_2 در ناحیه اشباع بایاس شده باشند، هدايت انتقالی (S_{on}) ترانزیستور Q_1 چقدر است؟



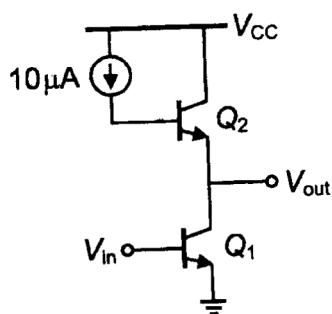
$$\frac{\sqrt{2}-1}{R}$$

$$\frac{2}{R}$$

$$\frac{2\sqrt{2}-1}{R}$$

$$\frac{2(2-\sqrt{2})}{R}$$

-۱۰۸ در مدار شکل زیر همه ترانزیستورها در ناحیه فعال بایاس شده‌اند و منبع جریان ایده‌آل است. مقدار بهره ولتاژ آن تقریباً برابر است با:



$$(\beta = 100, V_A = 10 \text{ V}, V_T = 25 \text{ mV})$$

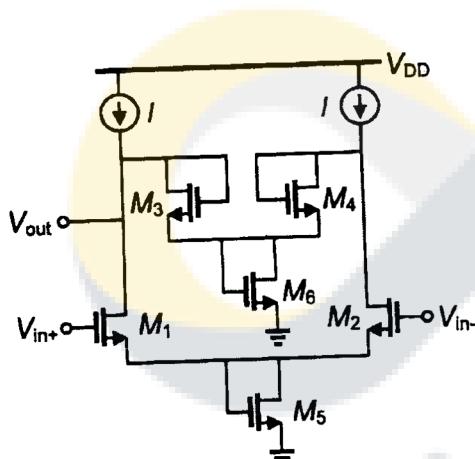
-۲ (۱)

-۲۰۰ (۲)

-۴۰۰ (۳)

-۱ (۴)

-۱۰۹ در تقویت کشیده‌ترین اصلی شکل زیر، منابع جریان ایده‌آل، و ترانزیستورهای M_1 و M_2 در ناحیه اشباع بایاس شده‌اند. مقدار نسبت رد حالت مشهیر (CMRR) چقدر است؟



$$g_{m_{1,2}} = g_{m_6} = 1 \frac{\text{mA}}{\text{V}}, g_{m_3,4} = g_{m_{5,6}} = 2 \frac{\text{mA}}{\text{V}}$$

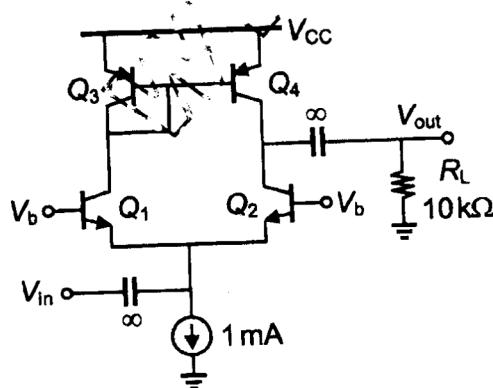
۰/۴ (۱)

۰/۲۵ (۲)

۰/۲ (۳)

۰/۵ (۴)

-۱۱۰ در مدار شکل زیر همه ترانزیستورها در ناحیه فعال بایاس شده‌اند و منبع جریان ایده‌آل است. مقدار بهره ولتاژ آن تقریباً چقدر است؟ (همه ترانزیستورها یکسان هستند). ($\beta = 40, V_A = \infty, V_T = 25 \text{ mV}$)



۲۰۰ (۱)

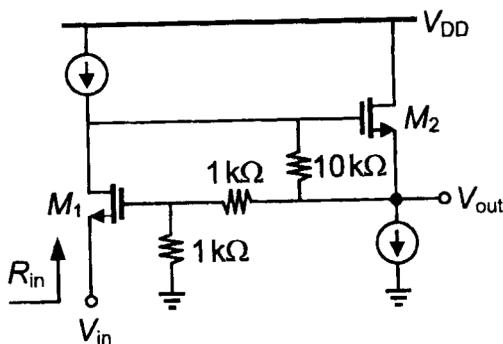
۲۰ (۲)

۱۰ (۳)

۴۰۰ (۴)

-۱۱۱ در شکل مقابل منابع جریان ایده‌آل هستند. مقاومت ورودی تقویت کننده بر حسب کیلو اهم به کدام گزینه زیر نزدیکتر است؟

$$\left(g_{m_1} = \frac{1}{2} \frac{\text{mA}}{\text{V}}, g_{m_2} = 1 \frac{\text{mA}}{\text{V}}, \lambda = 0 \right)$$



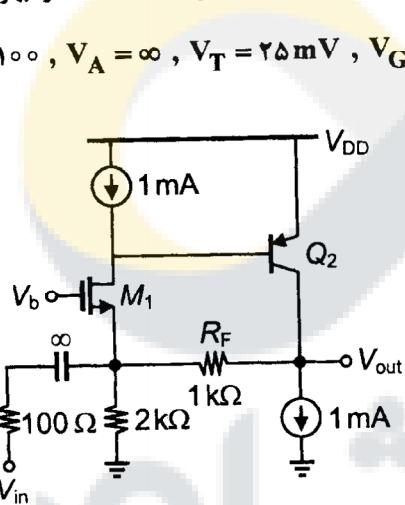
۳۸ (۱)

۶ (۲)

۶ (۳)

۲۴ (۴)

-۱۱۲ در مدار شکل زیر همه ترازیستورها در ناحیه فعال بایاس شده‌اند و منابع جریان ایده‌آل هستند. مقدار بیهوده ولتاژ آن تقریباً چه کدام است؟ ($\beta = 100$, $V_A = \infty$, $V_T = 25\text{mV}$, $V_{GSI} - V_{TH} = 0.2\text{V}$, $\lambda = 0$)



-۹/۸ (۱)

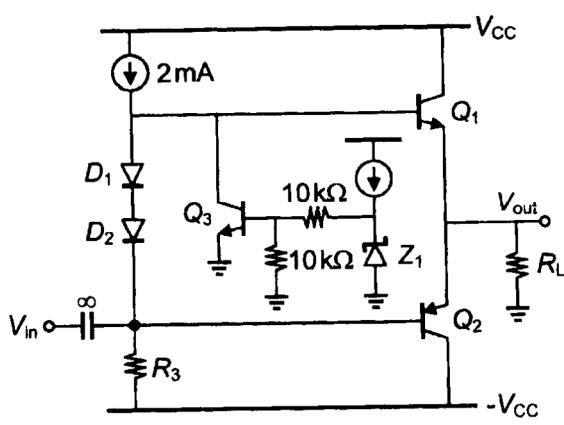
-۱۹/۶ (۲)

-۳۹/۲ (۳)

-۴/۹ (۴)

-۱۱۳ در مدار تقویت کننده توان شکل زیر دیود زنر Z_1 مستقیماً در تماس حرارتی با ترازیستورهای Q_1 و Q_2 است و ترانزیستور Q_3 خیلی دورتر از بقیه مدار قرار گرفته است. در چه دمایی (بر حسب 25°C جریان تحويل داده شده به بار صفر خواهد بود؟ $R_L = 1\text{k}\Omega$)

$$I_{S_3} = 1 \times 10^{-14} \text{ A}, V_{BE_3} = 0.5 \text{ mV} \log \left(\frac{I_{C_3}}{I_{S_3}} \right), \beta_3 = \infty, V_{Z_1}(25^{\circ}\text{C}) = 1 \text{ V}, \frac{\Delta V_{Z_1}}{\Delta T} = +2 \frac{\text{mV}}{\text{^{\circ}C}}$$



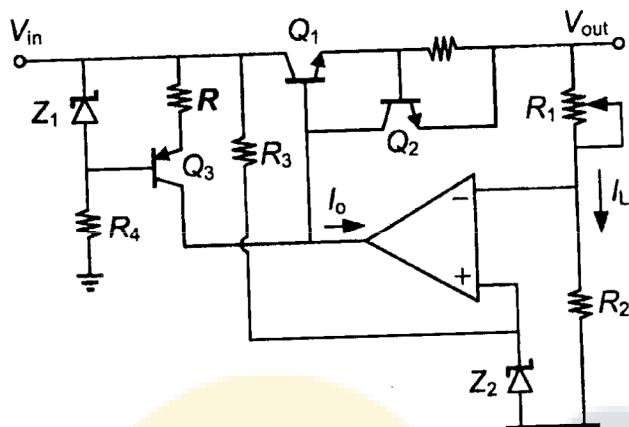
۱۰۰ (۱)

۱۲۵ (۲)

۱۵۰ (۳)

۷۵ (۴)

- ۱۱۴) رگولاتور ذیب برای ولتاژ خروجی $V \rightarrow 12$ طراحی شده است. حداکثر جریان بار $A = 1$ است. مقدار R تقریباً چند اهم است؟
 (جریان حداقل OP-AMP معادل $mA = 10$ انتخاب شود.)
 $(V_{BE} = 0.6\text{ V}, \beta = 50, I_{o,min} = 10\text{ mA}, V_{z_1} = 2\text{ V}, V_{z_2} = 3\text{ V})$



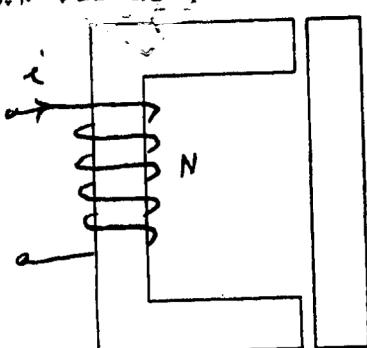
ماشین های الکتریکی ۱ و ۲

- ۱۱۵ یک موتور الکتریکی سه فاز ۶ قطب با فرکانس 50 Hz با سرعت 970 rpm می‌چرخد. توان ورودی موتور 48kW است. در این شرایط تلفات مسی استاتور 1.6kW و تلفات هسته آن 1.6kW است. تلفات اهمی روتور چند واحد است؟

یک موتور القایی سه فاز چهار قطبی مفروض است. این روتور از یک گرد منبع سینوسی با فرکانس 50 Hz تغذیه می‌شود. سیم پیچی موتور به گونه‌ای است که هارمونیک‌های پنجم و هشتم فاصله نیز در فاصله بین روتور و استاتور وجود دارد. سرعت نسبی میدان‌های گردشی ناشی از هارمونیک‌های پنجم و هفتم فرضی جتند rpm (دور در دقیقه) است؟

- ۱۷ در یک موتور القایی، امپدانس حالت سکون هر فاز روتور برابر $jz + 1$ اهم است. گشته اور ماقزیم آن $\frac{3}{\sqrt{2}}$ برابر گشتاور نامی است. لغزش نامی موتور چقدر است؟ از امپدانس استاتور صرف نظر کنید.

یک ولتاژ سینوسی به معادله $V_m \sin 2\pi f t$ = $V_m \sin 2\pi f$ دوری و بدون تلف مدار هست که متناظر با عوامل شده و در نتیجه پیک جریان گذرنده از آن I_m آمپر و پیک چگالی فلو در هسته B_m شده طول هر یک از فوکوس انتشار λ برابر خواهد بود. برابر و در همان حال سطح مقطع هسته نصف می شود و سپس ولتاژ $V = V_m \sin 4\pi f t$ به همان سیم پیچی کلادو داده بهمراه می شود. مقادیر جدید پیک های جریان و چگالی فلو در هسته چقدر است؟ افت آهن، نشت فلو و پراکندگی در فواصل هولو، کاریاب جشن بهش هستند؟



- $$\begin{aligned} & \text{fI}_m, \text{fB}_m \quad (1) \\ & \text{rI}_m, \text{rB}_m \quad (2) \\ & \text{fI}_m, \text{rB}_m \quad (3) \\ & \text{rI}_m, \text{fB}_m \quad (4) \end{aligned}$$

-۱۱۹ دو سیم پیچ با هسته هوایی به فاصله x و با محورهای مغناطیسی همراستا دارای پارامترهای زیرند:

$$L_{11} = L_{22} = 0, \Delta H, L_{12} = L_{21} = -2e^{-\frac{x}{2}}$$

جریان های سیم پیچ اول و دوم به ترتیب

$$i_1 = \sin(\omega \cdot \pi t + \frac{\pi}{6}), i_2 = 10 \sin(\omega \cdot \pi t + \frac{\pi}{3})$$

$$-e^{-\frac{x}{2}} \quad -4e^{-\frac{x}{2}} \quad (1)$$

(۳) صفر

- ۱۲۰ یک ژنراتور شنت بی بار با سرعت n_1 چرخانده شده و ولتاژ V تولید می کند. مقاومت میدان شنت حدود نصف مقادار مقاومت بعرانی در سرعت n_1 است. اگر سرعت ژنراتور 5% کاهش داده شود آن گاه:
- ولتاژ خروجی دقیقاً 5% افت می کند.
 - ولتاژ خروجی بهشت 5% افت می کند.
 - ولتاژ خروجی کمتر 5% افت می کند.
 - ولتاژ خروجی 5% افت می کند و جهت تغییر مشخص نیست.

- ۱۲۱ یک موتور سری با میدان مغناطیسی خطی از یک منبع ولتاژ ثابت تغذیه شده و تحت بار I_A آمپر کار می کند. مقاومت سیم پیچی سری R_s است. اگر یک چهارپشتی $2R_s$ اهمی با سیم پیچی میدان موازی شده و همزمان گشتاور بار نیز نصف شود، مقدار جدید جریان چقدر می شود؟

$$\frac{\sqrt{3}}{2} \quad \frac{\sqrt{3}}{2} \quad \frac{2}{2} \quad (1)$$

- ۱۲۲ یک موتور شنت با ولتاژ تغذیه ثابت بی بار کار می کند مدار مغناطیسی ماشین خطی فرض می شود. برای آن که سرعت موتور تقریباً نصف شود کدام یک از گزینه های زیر صحیح است؟
- با مقاومت میدان ثابت، ولتاژ اعمالی به موتور تکلف شود.
 - با ولتاژ اعمالی ثابت، مقاومت میدان دو برابر شود.
 - ولتاژ اعمالی به موتور نصف و مقاومت میدان دو برابر شود.
 - با ولتاژ اعمالی ثابت، مقاومت میدان نصف شود.

- ۱۲۳ یک موتور جریان مستقیم 250 ولت 50 دور در دقیقه ای کا^2 تحریک. حداکنه دارای مقاومت آرمیچر $3/0$ اهم و جریان آرمیچر 60 آمپر به ازای گشتاور و شار اسمی موتور است. اگر کا^2 تحریک را ثابت نگه داریم و گشتاوری برابر گشتاور اسمی (بار کامل) به ماشین وارد کنیم (وروودی) سرعت چند دور در دقیقه طبقه شد؟

$$(1) ۵77,6 \quad (2) 532,4 \quad (3) 524,6 \quad (4) 335,7$$

- ۱۲۴ نتایج آزمون اتصال کوتاه یک ترانسفورماتور $V = 220 \text{ kV}$, $P = 800 \text{ kW}$, $I = 10 \text{ A}$, $R_s = 80 \text{ m}\Omega$ از شش فشارقوی به صورت زیر است: تنظیم ولتاژ ترانسفورماتور در نیمی از بار برحسب kW حداکثر گردد؟

$$(1) 5 \quad (2) 10 \quad (3) 15 \quad (4) 20$$

- ۱۲۵ در یک ترانسفورماتور تک فاز 100 kVA ، امپدانس شاخه سری بر حسب پریونیت برابر $0,4 \text{ } \Omega$ است. ضریب رخداده. جریان بی باری این ترانسفورماتور، تحت ولتاژ و فرکانس نامی برابر $2,0$ است. راندمان ماکزیمم این ترانسفورماتور در بار نامی 12 است؟

$$(1) 2 \quad (2) 5 \quad (3) 10 \quad (4) 3$$

- ۱۲۶ توان اندازه گیری شده در آزمایش مدار بازیک ترانسفورماتور برابر با P_{sc} و توان اندازه گیری شده در آزمایش اتصال کوتاه آن برابر با P_{oc} است. حداکثر توان ظاهری تحويلی به بار در بازده ماکزیمم نسبت به توان ظاهری نامی ترانسفورماتور برابر است با:

$$\frac{P_{oc}}{P_{sc}} \quad \sqrt{\frac{P_{sc}}{P_{oc}}} \quad \frac{P_{sc}}{P_{oc}} \quad \sqrt{\frac{P_{oc}}{P_{sc}}} \quad (1)$$

-۱۲۷ صفحه $y = 0$ دو ماده مغناطیسی همگن را از یکدیگر جدا می‌سازد. در $y > 0$ ضریب نفوذ پذیری نسبی $\mu_{r1} = 2$ و در $y < 0$. $\mu_{r2} = 3$ می‌باشد. اگر در $y > 0$ میدان مغناطیسی $\vec{B} = \mu_0(\hat{x} + \hat{y} + \hat{z})$ باشد، بردار مغناطیس شدگی \vec{M} در ناحیه $y > 0$ کدام است؟

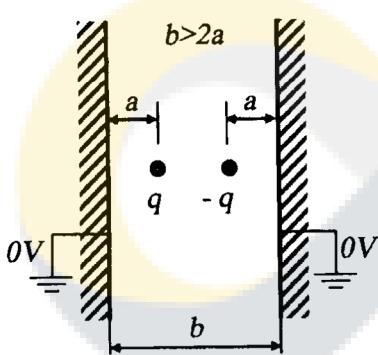
$$\frac{1}{2}\hat{x} + \frac{1}{2}\hat{y} + \frac{1}{3}\hat{z} \quad (1)$$

$$\frac{1}{3}\hat{x} + \frac{1}{3}\hat{y} + \frac{1}{2}\hat{z} \quad (2)$$

$$\frac{1}{3}\hat{x} + \frac{1}{2}\hat{y} + \frac{1}{3}\hat{z} \quad (3)$$

$$\frac{1}{2}\hat{x} + \frac{1}{3}\hat{y} + \frac{1}{2}\hat{z} \quad (4)$$

-۱۲۸ مطابق شکل گوشه نقطه‌ای q و $-q$ در فاصله a از دو صفحه رسانای موازی و نامحدود که فاصله آنها از یکدیگر b می‌باشد قرار دارند. اندازه بار کل القاء شده روی هر یک از دو صفحه رسانا کدام است؟



$$\frac{b-2a}{b}q \quad (1)$$

$$\frac{b-a}{b}q \quad (2)$$

$$\frac{b-2a}{2a}q \quad (3)$$

$$\frac{2b-a}{2a}q \quad (4)$$

-۱۲۹ استوانه توپری از جنس یک ماده مغناطیسی رسانا با ضریب نفوذ پذیری (خوبی) $\mu_r = 4\pi$ در دست است. محور این استوانه بر محور z منطبق می‌باشد. شعاع استوانه a طول آن بینیت و کل جرم‌ای عبوری از آن در جهت \hat{z} برابر I است. بردار پتانسیل مغناطیسی \vec{A} با فرض یکنواخت بودن توزیع جریان در داخل استوانه کدام است؟ فرض کنید در $r = a$ داشته باشیم $\vec{A} = 0$.

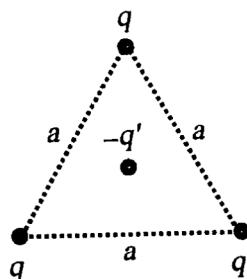
$$\frac{\mu_0 I}{\pi} \left(1 - \frac{r^2}{a^2}\right) \hat{z} \quad (1)$$

$$\mu_0 I \left(1 - \frac{r^2}{a^2}\right) \hat{z} \quad (2)$$

$$\frac{\mu_0 I}{4} \left(1 - \frac{r^2}{a^2}\right) \hat{z} \quad (3)$$

$$\frac{\mu_0 I}{4\pi} \left(1 - \frac{r^2}{a^2}\right) \hat{z} \quad (4)$$

-۱۳۰ سه بار نقطه‌ای q در رئوس یک مثلث متساوی الاضلاع به ضلع a قرار دارند. یک ذره بار دار به جرم m و بار q' در مرکز مثلث قرار دارد. اگر این ذره را به مقدار بسیار کوچکی در راستای عمود بر صفحه مثلث جابه جا و رها کنیم، پریود نوسانات آن در این راستا چقدر خواهد بود؟



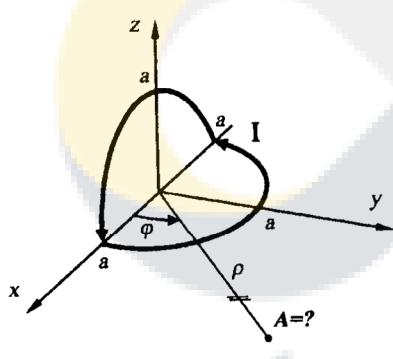
$$\frac{4\pi}{3} \sqrt{\frac{\pi\epsilon_0 ma^3}{\sqrt{3}qq'}} \quad (1)$$

$$\frac{4\pi}{9} \sqrt{\frac{\pi\epsilon_0 ma^3}{qq'}} \quad (2)$$

$$\frac{4\pi}{27} \sqrt{\frac{\pi\epsilon_0 ma^3}{qq'}} \quad (3)$$

$$\frac{4\pi}{3} \sqrt{\frac{\pi\epsilon_0 ma^3}{qq'}} \quad (4)$$

-۱۳۱ جریان مستقیم I مطابق شکل در یکه مدار بسته شامل دو نیم دایره عمود بر هم جاری است. پتانسیل برداری $\vec{A}(r, \phi, z=0)$ در فواصل حلبی r لازم‌دار و در صفحه $z=0$ کدام است؟



$$\frac{\mu_0 I a^2}{8\pi r} [(\hat{y} - \hat{z}) \cos \phi - \hat{x} \sin \phi] \quad (1)$$

$$\frac{\mu_0 I a^2}{8\pi r} [(\hat{y} + \hat{z}) \sin \phi + \hat{x} \cos \phi] \quad (2)$$

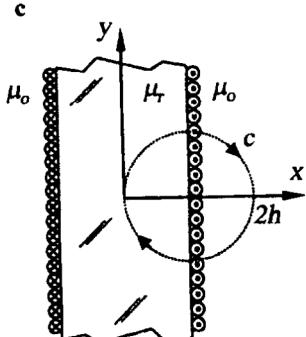
$$\frac{\mu_0 I a^2}{8\pi r} [(\hat{y} - \hat{z}) \sin \phi - \hat{x} \cos \phi] \quad (3)$$

$$\frac{\mu_0 I a^2}{8\pi r} [(\hat{y} + \hat{z}) \cos \phi + \hat{x} \sin \phi] \quad (4)$$

-۱۳۲ یک کره عایق به شعاع ۲ متر، به مرکز مبدأ مختصات و با حساسیت الکتریکی $\chi = 3$ در فضای خالی قرار دارد. دو بار نقطه‌ای $q = 4C$ یکی در محل $(r, \theta, \phi) = (1, 0, 0)$ و دیگری در محل $(r, \theta, \phi) = (1, \pi, 0)$ ، در داخل کره عایق قرار گرفته‌اند. کل بار سطحی مقید (bound) روی نیمی از سطح جانبی کره عایق به لازم $\frac{\pi}{4} \leq \theta \leq \pi$ چند کولن است؟

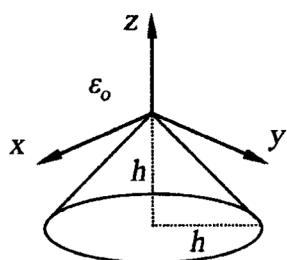
- ۱ (۱)
۶ (۲)
۴ (۳)
۳ (۴)

-۱۳۳ ناحیه $|x| < h$ همانند شکل توسط یک تیغه با ضریب نفوذپذیری نسبی $c = \frac{1}{2}$ پر شده است، در حالت فضای اطراف این تیغه خالی است. حال توسط منابع مناسب روی صفحه $x=h$ جریان الکتریکی سطحی با چگالی $K_0 \hat{z}$ و روی صفحه $-h = x$ جریان الکتریکی سطحی با چگالی $K_0 \hat{z}$ بر قرار می‌شود. در این صورت حاصل انتگرال خط $\int \vec{B} \cdot d\vec{l}$ روی مسیر c دایروی بسته C به شعاع h در جهت نشان داده شده در شکل کدام است؟



- $\mu_0 K_0 h$ (۱)
- $6\mu_0 K_0 h$ (۲)
- $3\mu_0 K_0 h$ (۳)
- $2\mu_0 K_0 h$ (۴)

-۱۳۴ یک فضای مخروطی به شعاع قاعده h و ارتفاع h مطابق شکل از دو قطبی‌های الکتریکی با بردار پلاریزاسیون ثابت \hat{P} در امتداد محور مخروط پر شده است. پتانسیل الکتریکی در مبدأ مختصات کدام است؟



$$(1) \frac{Ph}{4\epsilon_0} (3\sqrt{2} - 2)$$

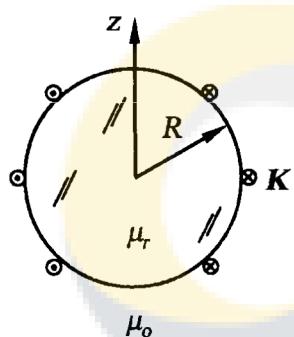
$$(2) \frac{Ph}{2\epsilon_0} (2 - \sqrt{2})$$

$$(3) \frac{Ph}{2\epsilon_0} (3\sqrt{2} - 2)$$

$$(4) \frac{Ph}{4\epsilon_0} (2 - \sqrt{2})$$

-۱۳۵ یک کره به شعاع R از یک ماده مغناطیسی با ضریب نفوذپذیری نسبی $\mu = 4$ مفروض است. همانند شکل فضای اطراف کره خالی اسهت و مرکزو کره بر مبدأ مختصات منطبق است. روی کره سیم پیچ نازکی وجود که با عبور جریان مستقیم از آن جریان سطحی الکتریکی با چگالی $\bar{K} = K_0 \sin \theta \hat{\phi}$ بر روی سطح کره بر قرار شده و کره مغناطیس می‌شود. در این صورت

چگالی جریان سطحی مفید مکالمعاد، مغناطیس شدگی کره در $\frac{\pi}{2} = \theta$ کدام است؟



$$(1) -K_0 \hat{\phi}$$

$$(2) -\frac{K_0}{3} \hat{\phi}$$

$$(3) +\frac{K_0}{3} \hat{\phi}$$

$$(4) +K_0 \hat{\phi}$$

-۱۳۶ ناحیه $d < x < 2d$ از عایقی با ضریب گذردهی غیر یکنواخت، به صورت $\epsilon(x) = 4\epsilon_0 x/d$ پر شده است. اگر پتانسیل الکتریکی در صفحه $x = d$ و $x = 2d$ به ترتیب صفر و V_0 باشد، آنگلو ثابع پتانسیل الکتریکی در ناحیه $d < x < 2d$ کدام است؟

$$(1) V_0 \left(\frac{x}{d} - 1 \right)$$

$$(2) V_0 \frac{1}{\ln 2} \ln \frac{x}{d}$$

$$(3) \frac{V_0}{\ln(\frac{2}{3})} \ln(\frac{4x}{3d} - \frac{1}{3})$$

$$(4) \frac{V_0}{3} \left(\left(\frac{x}{d} \right)^2 - 1 \right)$$

-۱۳۷ یک دو قطبی بی‌نهایت کوچک مغناطیسی با گشتاور $m_1 \hat{z}$ واقع در مبدأ مختصات بر دو قطبی مغناطیسی بی‌نهایت کوچک با گشتاور m_2 که در فاصله d خیلی دور از آن در امتداد نیمساز ربع اول صفحه yz قرار دارد چه گشتاوری وارد می‌کند؟

$$-\frac{\mu_0 m_1 m_2}{8\sqrt{2}\pi d^3} (\hat{y} + \hat{z}) \quad (1)$$

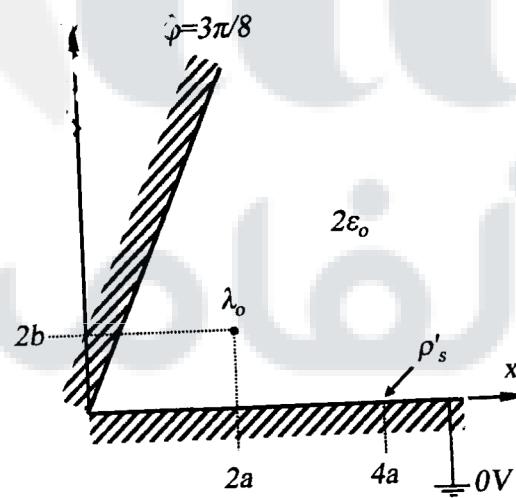
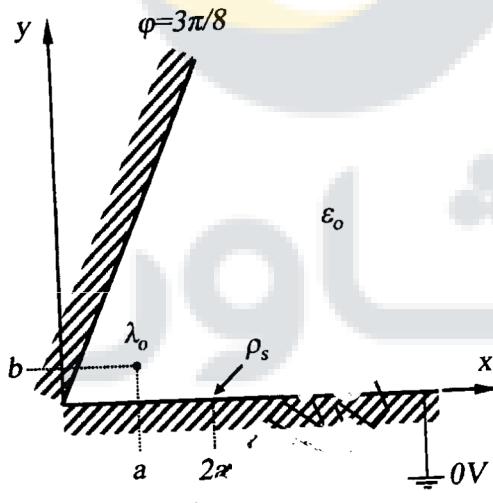
$$-\frac{\mu_0 m_1 m_2}{8\sqrt{2}\pi d^3} \hat{x} \quad (2)$$

$$-\frac{\sqrt{2}\mu_0 m_1 m_2}{8\pi d^3} \hat{x} \quad (3)$$

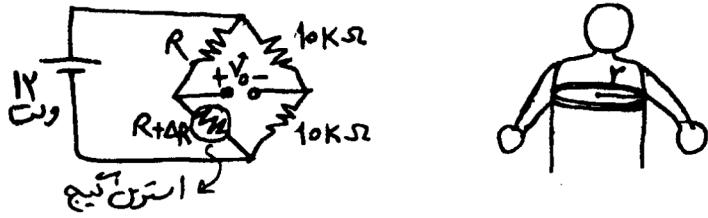
$$+\frac{\mu_0 m_1 m_2}{\sqrt{2}\pi d^3} (\hat{y} + \hat{z}) \quad (4)$$

-۱۳۸ دو مسأله شکل تریز را در نظر بگیرید. در هر دو مسأله صفحات رسانای زمین شده (با پتانسیل صفر ولت) هستند. مسأله اول: یک بار خطی یکنواخت با چگالی ثابت λ_0 به موازات محور z از نقطه $(a, b, 0)$ و در مسأله دوم همین توزیع، خط b نقطه $(2a, 2b, 0)$ می‌گذرد. اگر در مسأله اول ρ_s چگالی بار سطحی القاء شده روی صفحه رسانا در محل $(x, y, z) = (2a, 0, 0)$ باشد، آنگلاً نسبت ρ_s / ρ'_s کدام است؟ وقت شود که ضریب گذردهی در مسأله دوم دو برابر این ضریب در مسأله اول فرض می‌شود.

- ۱) $\frac{1}{4}$
- ۲) $\frac{1}{2}$
- ۳) $\frac{1}{1}$
- ۴) $\frac{1}{2}$



- ۱۳۹ از سنسور استرین گیج مدار روبرو برای اندازه‌گیری حرکت قفسه سینه مطابق شکل استفاده شده است. اگر در اثر دم بیمار شعاع قفسه سینه $\% ۱۰$ افزایش یابد و ضریب گیج این استرین گیج $G = ۸۰$ ولت $S = ۵^{\circ}$ و پل در ابتدا در حال تعادل باشد مقدار R چند کیلو اهم است؟



- ۸(۱)
۱۰(۲)
۲۰(۳)
۱۲(۴)

- ۱۴۰ یک دما‌سنج لیجیتال پزشکی از ترمیستور به عنوان سنسور دما استفاده می‌کند. این ترمیستور دارای ثابت $K = ۳۱۰۰^{\circ}\text{K}$ است. در صورتی که در اثر تغییر دما مقاومت ترمیستور به ۸۵ درصد مقدار آن در دمای نرمال بدن (۳۷ درجه سلسیوس) کاهش یابد دمای محل اندازه‌گیری دما‌سنج به طور تقریبی چند درجه کلوین است؟ (فرض کنید که تغییرات مقاومت ترمیستور در اثر سایر پارامترها به غیر از دما ناچیز باشد) (دمای مرجع استاندارد همان دمای نرمال بدن است).

- ۳۰۱(۱)
۳۰۵,۵(۲)
۳۱۹(۳)
۳۱۴,۵(۴)

- ۱۴۱ در یک غشاء سلولی که یون Cl^- را عبور نمی‌دهد ولی Ca^{++} را عبور نمی‌دهد، غلظت CaCl_2 در طرف راست غشاء ۱۰۰mmol و در طرف چپ آن ۵mmol است. غشاء به حالت تعادل رسیده باشد اختلاف پتانسیل طرف راست نسبت به طرف چپ آن چند میلی ولت است؟

- ۲۶Ln۲(۱)
-۱۲Ln۲(۲)
۲۶Ln۲(۳)
۱۲Ln۲(۴)

- ۱۴۲ یک تقویت‌کننده تفاضلی با $\text{CMRR} = ۱۱۴^{\text{dB}}$ برای تقویت سیگنال ECG لید I مکار رفته است. در شرایط معمول که سیگنال القایی برق شهر متقاضن روی بدن توزیع می‌شود (V_e). دامنه آن $\frac{۱}{۱۰۰}$ برابر دامنه اندازه سیگنال $\text{Lid I} (V_1)$ است. اگر به علتی مقدار α درصد از سیگنال القایی برق شهر به طور نا منتقلن (تفاضلی) در ورودی تقویت‌کننده ظاهر شود، دامنه سیگنال برق شهر در خروجی تا ۱۰ برابر سیگنال V_1 افزایش می‌یابد. دلایل شکاف مقدار α چند درصد است؟ $(\log \frac{۱}{۱۰} = ۰,۳)$

- ۴(۱)
۲(۲)
۰,۵(۳)
۱(۴)

-۱۴۳

برای تحریک یک سلول عصبی از یک منبع جریان متناوب با فرکانس f در آکسون آن سلول استفاده می‌کنیم. اگر مقادیر زیر مدل هاچکین هاکسلی این آکسون را در حالت استراحت نشان دهد، کدام فرکانس f بر حسب هرتز برای تحریک این سلول عصبی قطعاً مناسب نیست؟

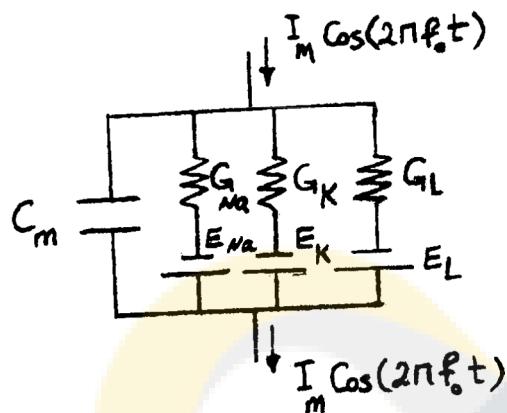
(۱)

(۲)

(۳)

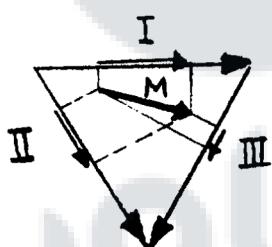
(۴)

$$G_L = 0.367 \frac{mS}{cm^2}, G_{Na} = 0.10 \frac{mS}{cm^2}, G_K = 0.29 \frac{mS}{cm^2}, C_m = 1 \frac{\mu F}{cm^2}$$



-۱۴۴

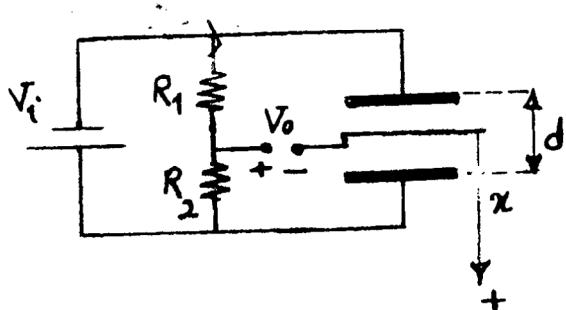
تصویر بودار قلبی (\bar{M}) روی هر یک از تمیزجهتات مشخص شده در مثلث آنتهون اندازه ولتازهای سه گانه ECG (سه کانال I و II و III) را مطابق شکل مشخص می‌کند. کدام تمیزجهت را برابر زیر اندازه بودار قلبی ($|M|$) را تعیین می‌نماید؟



$$\begin{aligned} & \sqrt{\frac{4}{3}(I' - I.II + II')} \quad (1) \\ & \sqrt{\frac{4}{3}(I' + I.II + II')} \quad (2) \\ & \sqrt{\frac{4}{3}(II' + II.III + III')} \quad (3) \\ & \sqrt{\frac{4}{3}(II' - II.III + III')} \quad (4) \end{aligned}$$

-۱۴۵

از یک خازن تفاضلی برای سنجش تغییر مکان در مداری به شکل مقابل استفاده شده است. تغییرات ثابت خازن تفاضلی به اندازه d از هم فاصله دارند و در حالت تعادل ($x = 0$) صفحه متحرک درست در وسط دو صفحه ثابت قرار گرفته است. مقاومت‌های $R_1 = R_2 = R$ مقاومت‌های ثابت هستند. نسبت ولتاژ خروجی به جابه‌جایی x چقدر است؟



$$\frac{V_o}{d} \quad (1)$$

$$\frac{V_o}{2d} \quad (2)$$

$$-\frac{V_o}{2d} \quad (3)$$

$$-\frac{V_o}{d} \quad (4)$$

-۱۴۶

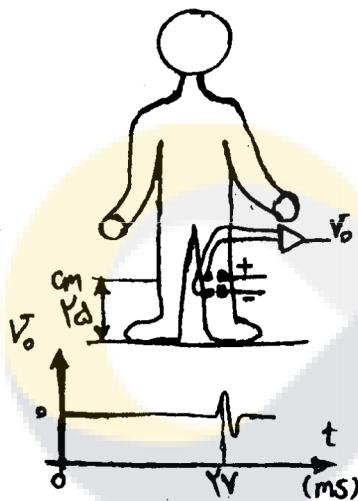
یون‌های اصلی موجود در سلول عصبی عبارتند از Cl^- , Na^+ و K^+ . پمپ فعال یونی فقط برای یون‌های سدیم و پتاسیم وجود دارد. در صورتیکه نفوذپذیری غشاء آکسون نسبت به یون کلر (P_{Cl}) به طور قابل توجهی افزایش یابد، غلظت یون کلر در داخل و خارج و نیز ولتاژ استراحت غشاء در تعادل جدید نسبت به تعادل قبلی چگونه تغییر می‌کنند؟

- ۱) نه در غلظت‌های یونی و نه در پتانسیل غشاء تغییر قابل ملاحظه‌ای ایجاد نمی‌شود.
- ۲) ولتاژ استراحت غشاء تغییر می‌کند ولی غلظت یون کلر در داخل و خارج سلول تقریباً ثابت می‌ماند.
- ۳) غلظت یون کلر در داخل کاهش و در خارج سلول افزایش می‌یابد و در نتیجه ولتاژ استراحت غشاء منفی‌تر می‌شود.
- ۴) غلظت یون‌های کلر در داخل و خارج سلول تغییر می‌کند بگونه‌ای که ولتاژ استراحت غشاء تقریباً ثابت بماند.

-۱۴۷

جهت تعیین محل سیناپس رفلکس عصبی در نخاع، آزمایش شکل روپرو برو روی شخص انجام شده است. اگر سرعت هدایت اعصاب حسی، و حرکتی به ترتیب ۱۰۰ و ۸۰ متر بر ثانیه باشد، با در نظر گرفتن شکل‌ها محل سیناپس رفلکس عصبی در چه ارتفاعی لاقد شخص بر حسب سانتی‌متر می‌باشد؟ لحظه اعمال پالس تحریک در مبدأ زمان بوده است.

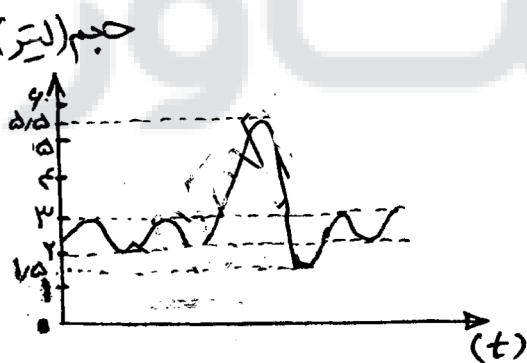
- ۱) ۱۳۰
- ۲) ۱۳۵
- ۳) ۱۴۵
- ۴) ۱۴۰



-۱۴۸

منحنی تنفسی یک بیمار توسط دستگاه اسپیرومتر به شکل زیر نشانه‌گذای شده است. کدام گزینه پارامترهای تنفسی بیمار را به طور صحیح بر حسب لیتر نشان می‌دهد؟ حجم کلی ریه‌ها = 1700 ml , حجم جاری = TV , حجم ذخیره بازدمی = ERV , ظرفیت حجمی تحت فشار = FVC

$$\begin{aligned} TV &= 1, FVC = 4 & (1) \\ ERV &= 2, FVC = 2,5 & (2) \\ TV &= 2,5, TLC = 4 & (3) \\ TLC &= 5,5, ERV = 1,5 & (4) \end{aligned}$$



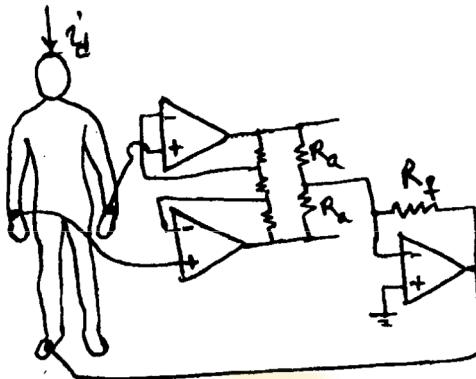
- 149 برای ثبت سیگنال لید I قلبی مدار روبرو را در نظر بگیرید. اگر میزان جریان نشستی به سر بیمار $I_s = 2,5 \mu A$ و امپدانس اتصال الکترود با پوست در تمام اتصالات برابر $20 K\Omega$ باشد جهت داشتن حداکثر ولتاژ مشترک برابر با $V_m = 10 mV$ مقدار R_f و R_g به ترتیب از راست به چپ چند کیلو اهم و مگاهم خواهد بود؟

(۱) ۵ . ۱

(۲) ۷,۵ . ۱

(۳) ۷,۵ . ۳

(۴) ۵ . ۳



- 150 در مدار LVDT شکل مقابل، ولتاژ خروجی سینوسی تمام موج است و دامنه ولتاژ کویل‌های بالایی و پایینی به صورت تابعی از میزان جابه‌جایی (x) به ترتیب $V_{S1}(x) = 2^{1-x}$ و $V_{S2}(x) = 2^{1+x}$ است. اگر میزان جابه‌جایی هسته LVDT از حالت تعادل ($V_0 = 0$) باشد مقدار ولتاژ خروجی چند ولت می‌شود؟

(۱) $\frac{5}{2}$ (۲) $2\sqrt{2}$ (۳) $5\sqrt{2}$ (۴) $\frac{\sqrt{17}}{2}$ 